

# 摘要

随着现代生活的不断进步，人们对于平常代步也有了更高的要求，随之而来的也就是平衡车这一现代科技，而如今平衡车已经被开发成为了一种简便的交通方式，在路程较近的时候成为一种便捷的代步工具，也慢慢在人们的生活中变得不可替代起来。

本次设计是基于 LABVIEW 这款可视化图形语言来实现的平衡车的相关功能，采用的是 stm32f103c8t6 作为核心控制芯片，外接陀螺加速度计 MPU-6050，以及对应直流电机及其驱动，通过获取即时小车仪态以及相关速度角度信息，通过算法来实现实时调控，最后以此来实现平衡车的功能。

**关键词：** stm32f103c8t6； MPU-6050； Labview； 平衡原理； 控制算法

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/036142203054011003>