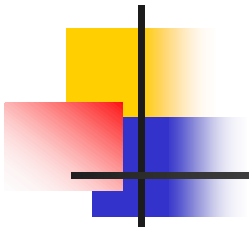


《胜券在握》

精品高考全真模拟卷

通用技术

版权所有 侵权必究



浙江省普通高校招生选考科目考试
通用技术 模拟卷（十）

一、选择题(本大题共 13 小题,每小题 2 分,共 26 分。每小题列出的四个备选项中只有一个是符合题目要求的,不选、多选、错选均不得分)

1. 如图所示的残疾人马桶,两边设计有不锈钢栏杆,方便残疾人使用。下列说法中不合理的是 (C)

- A. 马桶两边设计了不锈钢栏杆,主要考虑了“人”的因素
- B. 卫生间环境潮湿,栏杆采用不锈钢材质防止生锈,主要考虑了“环境”的因素
- C. 考虑到其应用场合,栏杆与墙壁、栏杆与地面应采用铰连接
- D. 左右栏杆之间的距离主要考虑了人的静态尺寸和动态尺寸



第 1 题图

2. 如图 a 所示是小明爷爷制作的一个板凳, 该板凳可以进行折叠, 折叠后变成带有靠背的椅子, 展开后变成一张更长的板凳, 可以让两个人坐。小明在学过通用技术之后, 想帮助爷爷设计中间的连接件(如图 b)。下列四种方案中, 其中最合理的是 (A)



图 a

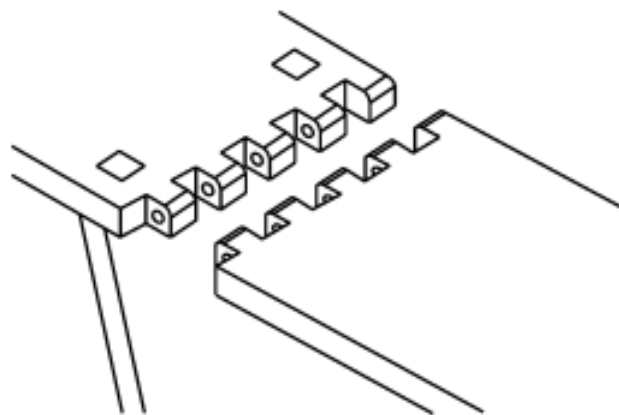
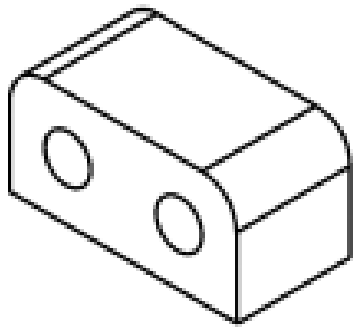
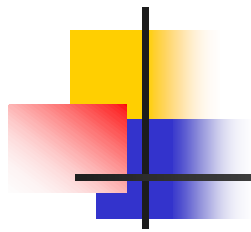
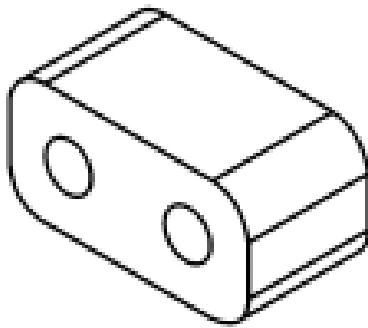


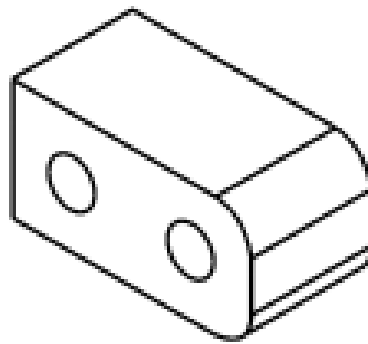
图 b



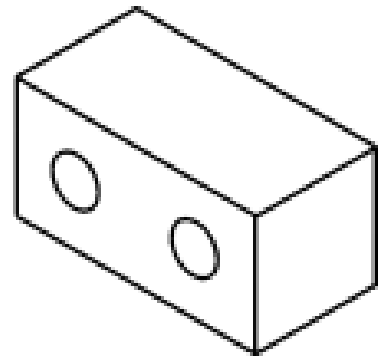
A



B

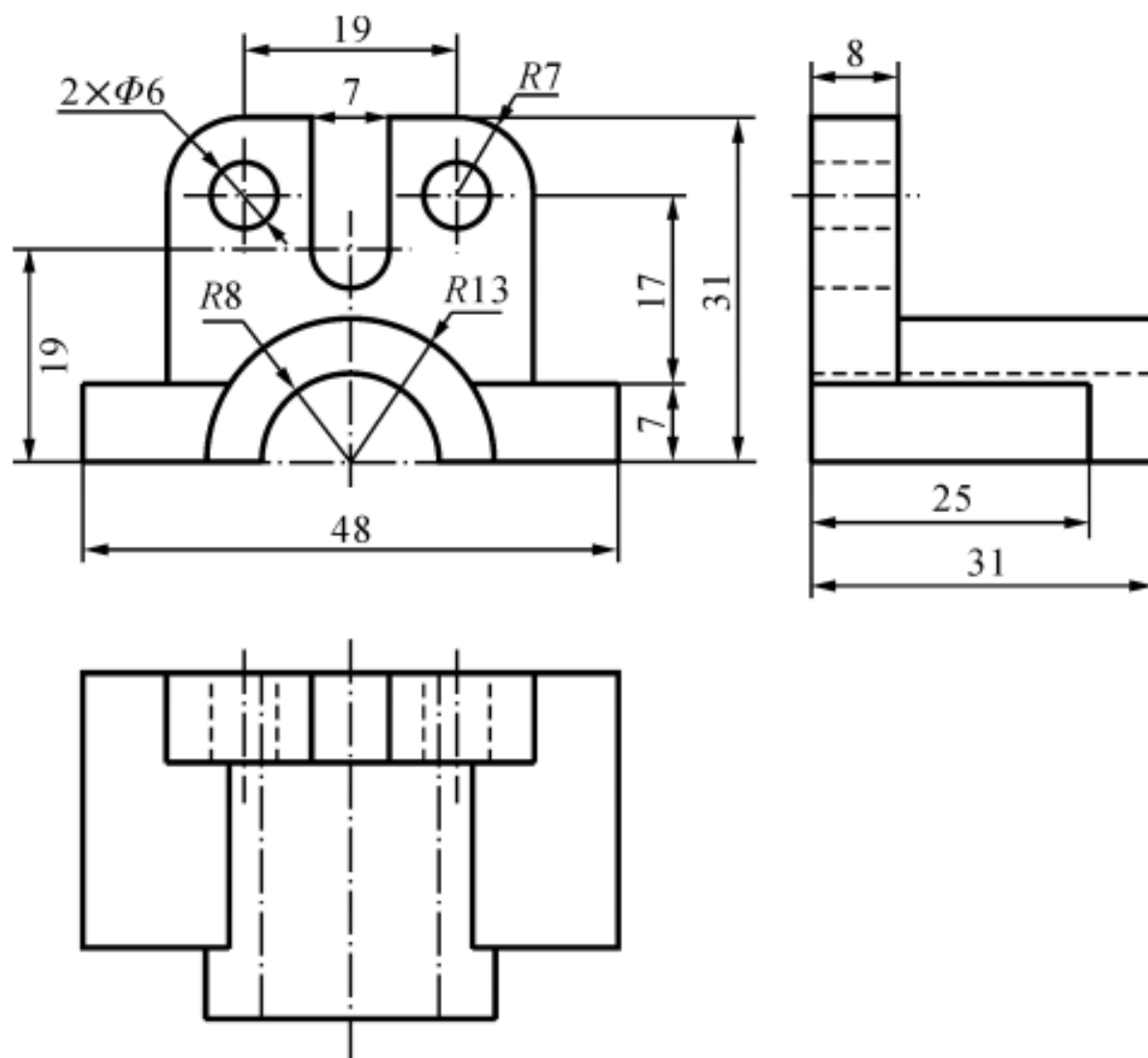


C



D

根据第 3—4 题图完成第 3—4 题。



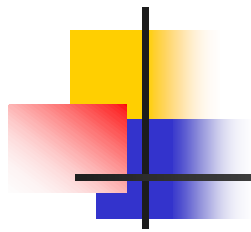
第 3—4 题图

3. 如图所示为一零件的三视图及其尺寸标注, 下列说法不正确的是 (**B**)

- A. 该零件左右对称
- B. 图中多标 2 处
- C. 该零件总宽为 31mm
- D. 图中错标 2 处

4. 用铁块加工如图所示的零件, 下列加工工艺及其工具选择中不正确的是 (**D**)

- A. 冲眼: 样冲和铁锤
- B. 锉削: 台虎钳和锉刀
- C. 划线: 划针、划规和钢角尺
- D. 钻孔: 麻花钻和手摇钻



3. B 【解析】从俯视图和主视图的中心对称线可得零件左右对称, A 选项正确; 由左视图可得零件宽度为 31mm, C 选项正确; 图中 19 和 7 两处标注错误, D 选项正确。

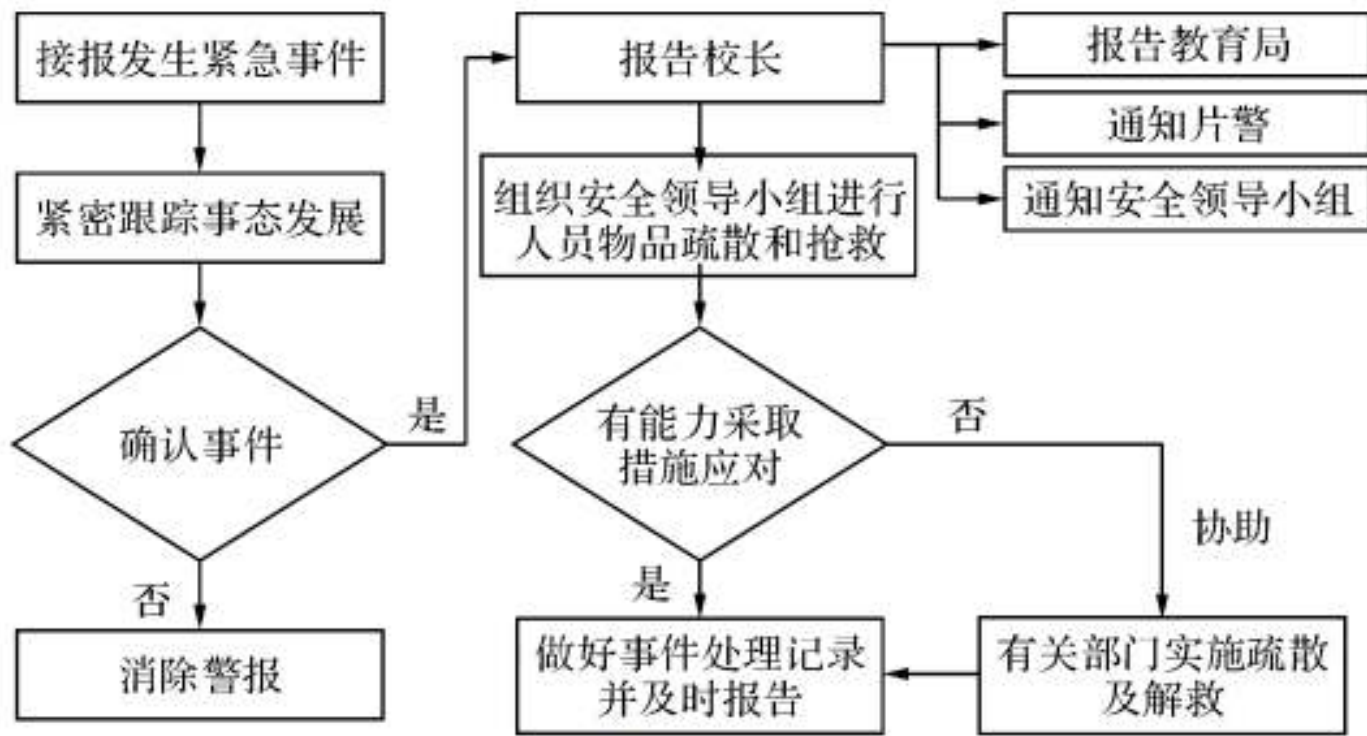
4. D 【解析】金工钻孔工具为台钻和麻花钻, D 选项错误。

5. 下列关于金工操作的说法不正确的是 (C)

- A. 使用手锯进行锯割时,推锯加压有切削作用,回拉不加压无切削作用,因此安装锯条时应锯齿向前
- B. 锯条的松紧要适当,太紧太松都容易造成锯条崩断
- C. 锯割时从工件靠近自己的一端起锯,起锯时用左手大拇指贴住锯条,起锯角要小
- D. 锯割薄板时,为了防止工件产生振动和变形,可用木板夹住薄板两侧进行锯割

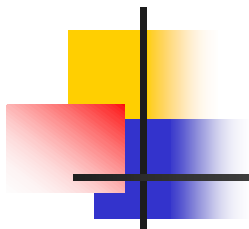
5. C 【解析】根据金工工具操作要领,起锯时应该从远离自己的一端起锯,C选项正确。

6. 如图所示为学校紧急事件处理流程图, 下列说法正确的是 (D)



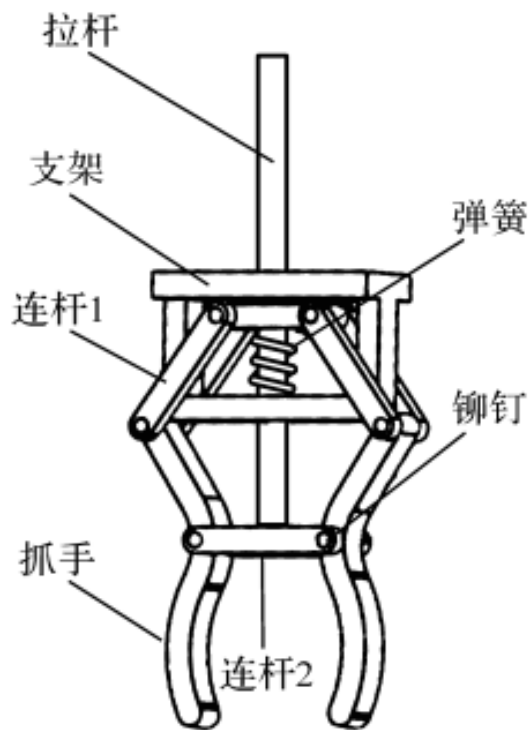
第 6 题图

- A. 该流程图不能体现环节的时间先后顺序
- B. 该流程图中的环节不可再划分
- C. 消除警报和报告校长两个环节为串行环节
- D. 报告教育局和通知片警两个环节为并行环节



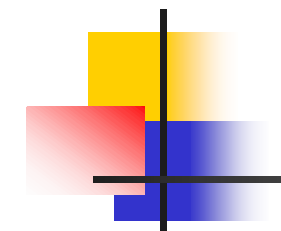
6. D 【解析】流程图中的箭头体现了时序,A选项错误;环节可大可小,B选项错误;消除警报和报告校长是选择一项进行,C选项错误。

7. 如图所示为一种简易机械抓手装置结构示意图, 下列说法正确的是 (B)

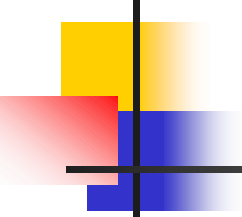


第 7 题图

- A. 当拉杆受向上作用力且抓手未抓到物体时, 铆钉和连杆 1 均受剪切
- B. 当拉杆受向上作用力且抓手抓到物体时, 连杆 2 和抓手均会受弯曲
- C. 在拉杆向上运动的过程中, 弹簧受拉
- D. 在拉杆向下运动的过程中, 连杆 1 受压, 铆钉受剪切

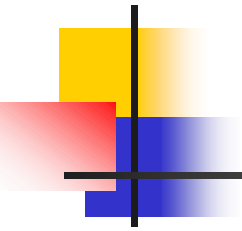


当拉杆受向上作用力且抓手抓到物体时,铆钉主要受剪切,连杆1主要受压,连杆2主要受弯曲,抓手受弯曲;拉杆向上运动时,弹簧受压;拉杆向下运动时,连杆1受拉。B选项正确。




随着智能家居行业的发展,市面上出现了一种智能窗帘,其具体的工作原理为:可通过向“小爱同学”、“天猫精灵”等 AI 机器人发出指令,控制电机的正反转,从而达到拉开或关上窗帘的效果。若不在家中,也可以通过手机 APP 控制窗帘的状态。请根据描述完成第 8—9 题。

8. 关于该智能窗帘系统,下列说法不正确的是 (D)
- A. 该系统可以通过 AI 机器人、APP 等进行控制,体现了系统的目的性
 - B. 每隔一段时间,需要技术人员对电机等进行维护,体现了系统的动态性
 - C. 如果出现停电的情况,可以手动控制窗帘,体现了系统的环境适应性
 - D. 设计制造时,先考虑窗帘的遮光效果、如何降低电机的噪音等,再考虑成本,体现了系统分析的整体性原则



8. D 【解析】“先考虑窗帘的遮光效果、如何降低电机的噪音等,再考虑成本”为多个目标统筹兼顾,故应该为综合性原则,而非整体性原则,D选项正确。



9. 关于该智能窗帘控制系统的工作过程, 下列说法不正确的
的是 (B)

A. 电机是执行器

B. AI 机器人语音识别错误是该控制系统的干扰因素

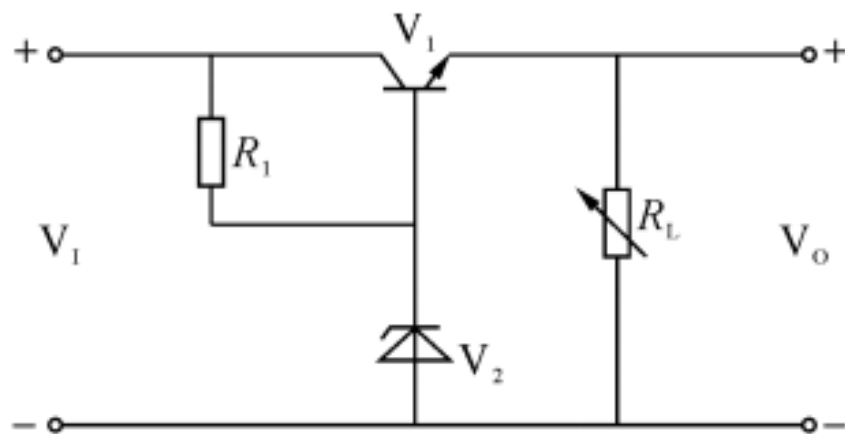
C. 语音控制时, 控制器是 AI 机器人

D. 该控制系统没有反馈环节

9. B 【解析】该

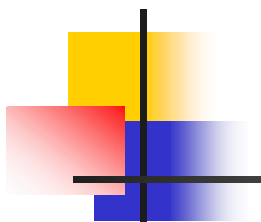
控制系统以语音指令为输入量, AI 机器人为控制器, 电机为执行器, 电机的正传或反转为控制量, 窗帘为被控对象, 窗帘的拉开或者关闭为输出量, 该控制系统为开环控制系统, 故 A、C、D 选项均正确; 干扰因素的概念为除输入量(给定值)以外, 引起被控量变化的各种因素, 故 AI 机器人识别错误不是干扰因素, 故 B 选项错误, 选 B。

10. 如图所示为串联型稳压电路,当输出电压 V_o 由于某些原因造成比设定电压高或者低时,该电路将自动调节输出电压 V_o ,使输出电压稳定在设定值,下列分析中不正确的是 (D)



第 10 题图

- A. 三极管 V_1 工作在放大状态
- B. 三极管 V_1 的基极电位几乎不变
- C. 输入电压 V_1 必定比输出电压 V_o 高
- D. 该三极管电路为共发射极接法



10. D 【解析】串联型稳压

电路的基本原理是利用稳压二极管的稳压作用,电路中的三极管起到电流放大的作用,以扩大负载电流,三极管在此电路中成为调整管,必须工作在放大状态,故 A 选项正确;由于稳压二极管的作用,三极管的基极电压基本保持不变,故 B 选项正确;因为三极管的发射结存在压降,故输出电压总是要比输入电压小的,故 C 选项正确;该电路中,基极输入,发射极输出,为共集电极接法,故 D 选项错误,选择 D。

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/108126066100006124>