

信号与系统

一、单项选择题（本大题共 46 分，共 10 小题，每小题 4.599999 分）

1. 若一因果系统的系统函数为 $H(s)=\frac{a_ns^n+a_{n-1}s^{n-1}+\cdots+a_1s+a_0}{b_ns^n+b_{n-1}s^{n-1}+\cdots+b_1s+b_0},$ 则有如下结论——————（ ） A. 若 $b_i>0(i=0,1,\cdots n, \text{且} n>2),$ ，则系统稳定 B. 若 $H(s)$ 的所有极点均在左半 s 平面，则系统稳定 C. 若 $H(s)$ 的所有极点均在 s 平面的单位圆内，则系统稳定。
2. 连续信号 $f(t)=t^ne^{-\alpha t}\zeta(t),$ 该信号的拉普拉斯变换收敛域为（ ）。
- A.

$\text{Re}[s]>\alpha$

B.

$\text{Re}[s]>-\alpha$

C.

$\text{Re}[s]>0$

D.

$\text{Re}[s]<-\alpha$

3. 连续信号 $f(t)$ 与 $\delta(t-t_0)$ 的乘积，即 $f(t)*\delta(t-t_0)=()$
- A.

$f(t)$

B.

$f(t-t_0)$

C.

$\delta(t)$

D.

$\delta(t-t_0)$

4. 已知 $f(t)$ ，为求 $f(t - at)$ 应按下列哪种运算求得正确结果？（式中 t_0, a 都为正值）
A. $f(-at)$ 左移 t_0 B. $f(-at)$ 右移 t_0 C. $f(at)$ 左移 t_0/a D. $f(at)$ 右移 t_0/a
5. 已知 $f(t)$ ，为求 $f(t - at)$ 应按下列哪种运算求得正确结果？（式中 t_0, a 都为正值）
A.

$f(-at)$ 左移 t_0

- B. $f(at)$ 右移 t_0 C. $f(at)$ 左移 t_0/a D. $f(-at)$ 右移 t_0/a
6. 系统函数 $H(s)$ 与激励信号 $X(s)$ 之间——（ ）
A. 是反比关系； B. 无关系； C. 线性关系； D. 不确定。
7. 下列论断正确的为（ ）。
A. 两个周期信号之和必为周期信号； B. 非周期信号一定是能量信号； C. 能量信号一定是非周期信号； D. 两个功率信号之和仍为功率信号。

8. $F(s) = \frac{s+2}{s^2+5s+6} \text{Re}\{s\} > -2$ 的拉氏反变换为（ ）
A.

$[e^{-3t} + 2e^{-2t}]u(t)$

B.

$[e^{-3t} - 2e^{-2t}]u(t)$

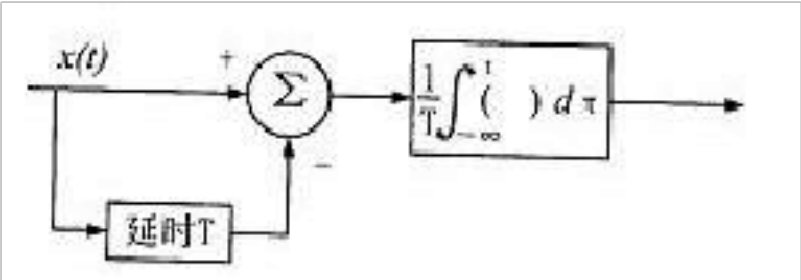
C.

$\delta(t) + e^{-3t}u(t)$

D.

$e^{-3t}u(t)$

9. 系统结构框图如下，该系统单位冲激响应 $h(t)$ 的表达式为（ ）



A.

$$\frac{1}{T}\int_{-\infty}^t (x(\tau)-x(\tau-T)) \, d\tau$$

B.

$$x(t)-x(t-T)$$

C.

$$\frac{1}{T}\int_{-\infty}^t (\delta(\tau)-\delta(\tau-T)) \, d\tau$$

D.

$$\delta(t)-\delta(t-T)$$

10. 已知 $f_1(t)=u(t)$, $f_2(t)=e^{-at}u(t)$ ，可以求得 $f_1(t)*f_2(t)=$ —————
()

A.

$$1-e^{-at}$$

B.

$$e^{-at}$$

C.

$$\frac{1}{a}(1-e^{-at})$$

D.

$$\frac{1}{a}e^{-at}$$

二、多项选择题（本大题共 18 分，共 3 小题，每小题 6 分）

1. 线性系统响应满足以下规律—————（ ）
A. 若起始状态为零，则零输入响应为零。
B. 若起始状态为零，则零状态响应为零。
C. 若系统的零状态响应为零，则强迫响应也为零。
D. 若激励信号为零，零输入响应就是自由响应。

2. 1. $\delta(n)$ 和 $u(n)$ 之间满足如下关系————— （ ）
A.

$$u(n)=\sum_{k=-\infty}^{\infty}\delta(n-k)$$

B.

$$u(n)=\sum_{k=0}^{\infty}\delta(n-k)$$

C.

$$\delta(n)=u(n)-u(n-1)$$

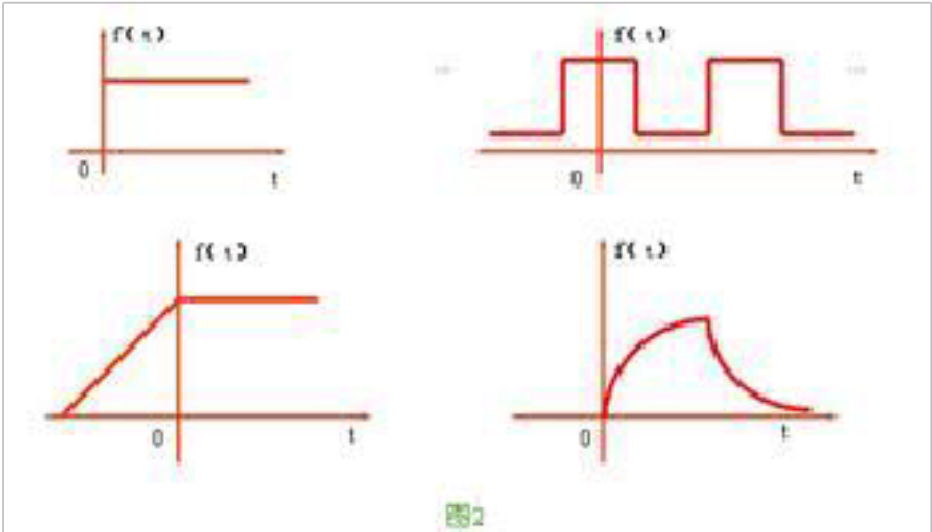
D.

$$\delta(n)=u(-n)-u(-n-1)$$

3. 一线性时不变因果系统的系统函数为 $H(s)$ ，系统稳定的条件是—— （ ）
A. $H(s)$ 的极点在 s 平面的单位圆内 B. $H(s)$ 的极点的模值小于 1 C. $H(s)$ 的极点全部在 s 平面的左半平面 D. $H(s)$ 为有理多项式。

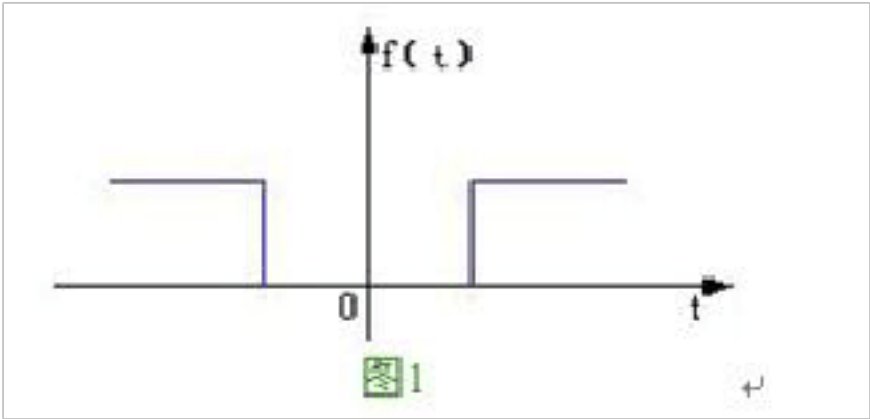
三、判断题（本大题共 36 分，共 18 小题，每小题 2 分）

1. 拉氏变换法既能求解系统的零输入响应，又能求解系统的零状态响应。（ ）
2. 偶函数加上直流后仍为偶函数。（ ）
3. 系统函数与激励信号无关 （ ）
4. 图中内容都表示功率信号。



5. 当激励为冲激信号时，系统的全响应就是冲激响应。（ ）
6. 判断信号 $f(t)=e^{-\alpha t}u(t)$, $\alpha > 0$ 是否是能量信号、功率信号或者都不是。
7. 若 $\mathcal{L}[f(t)]=F(s)$, 则 $\mathcal{L}[f(t-t_0)]=e^{-st}F(s)$ （ ）

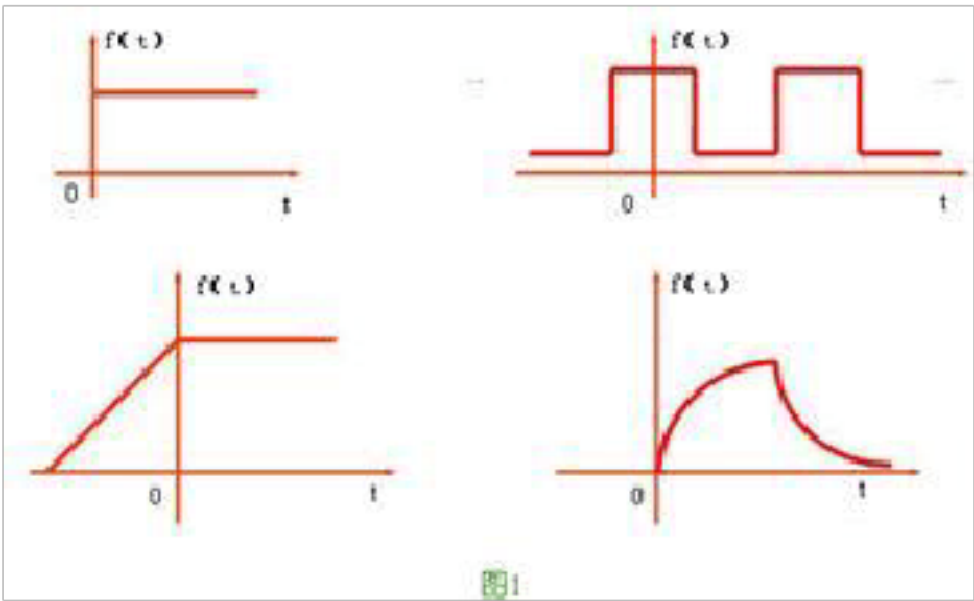
8. 判断信号 $f(t) = Ae^{-\alpha t} \cos(\omega t + \theta)$ 是否是能量信号、功率信号或者都不是。
9. 零输入响应就是由输入信号产生的响应。 ()
10. 如图所示，该信号属于离散信号。



11. 系统 $H(s) = \frac{s+2}{s(s^2+2s+5)}$ 是稳定系统。

12. $\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{e^{-s}}{1+s^2}\right] = \sin(t-1)$ ()

13. 以下所示都表示功率信号（见图）



14. 已知 $f_1(t) = u(t+1) - u(t-1)$, $f_2(t) = u(t-1) - u(t-2)$ 则 $f_1(t) * f_2(t)$ 的非零值区间为 $(0, 3)$ 。 ()
15. 设系统的输入和输出信号分别为 $f(t), f(k)$ 及 $y(t), y(k)$, 判断系统 $y(t) = (\cos(t)) \cdot f(t)$ 是：①线性的；②时不变的；③因果的；④稳定的。
16. 线性系统一定满足微分特性 ()
17. 设系统的输入和输出信号分别为 $f(t), f(k)$ 及 $y(t), y(k)$, 判断系统

$$y(k) = \begin{cases} f(k) & (k \geq 1) \\ 0 & (k = 0) \\ f(k+1) & (k < 0) \end{cases}$$

- 是：①线性的；②时不变的；③因果的；④稳定的。
18. 设系统的输入和输出信号分别为 $f(t)$, $f(k)$ 及 $y(t)$, $y(k)$, 判断系统 $y(t) = e^{f(t)}$ 是：①线性的；②时不变的；③因果的；④稳定的。

答案：

一、单项选择题（46 分，共 10 题，每小题 4.599999 分）

1. B 2. B 3. B 4. D 5. D 6. B 7. C 8. D 9. C 10. C

二、多项选择题（18 分，共 3 题，每小题 6 分）

1. AD 2. BCD 3. CD

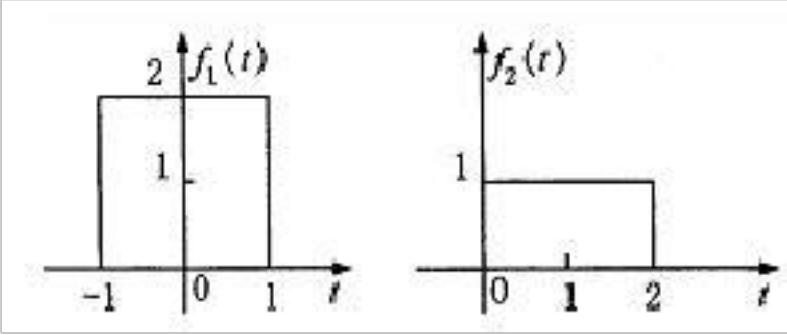
三、判断题（36 分，共 18 题，每小题 2 分）

1. √ 2. √ 3. √ 4. × 5. × 6. √ 7. × 8. × 9. × 10. × 11. ×
12. × 13. × 14. √ 15. × 16. × 17. × 18. ×

信号与系统

一、单项选择题（本大题共 100 分，共 25 小题，每小题 4 分）

1. 已知某系统的系统函数为 $H(s)$ ，唯一决定该系统单位冲激响应 $h(t)$ 函数形式的是（ ）
A. $H(s)$ 的零点 B. $H(s)$ 的极点 C. 系统的输入信号 D. 系统的输入信号与 $H(s)$ 的极点
2. 信号 $f_1(t), f_2(t)$ 波形如图所示，设 $f(t) = f_1(t) * f_2(t)$ ，则 $f(0)$ 为（ ）



A. 1 B. 2 C. 3 D. 4

3. 积分 $\int_{0^-}^t (t-2)\delta(t)dt$ 等于（ ）
A.

$-2\delta(t)$

B.

$-2\varepsilon(t)$

C.

$\varepsilon(t-2)$

D.

$2\delta(t-2)$

4. 积分 $\int_{-\infty}^t e^{-2\tau}\delta(\tau)d\tau$ 等于（ ）
A.

$\delta(t)$

B.

$\varepsilon(t)$

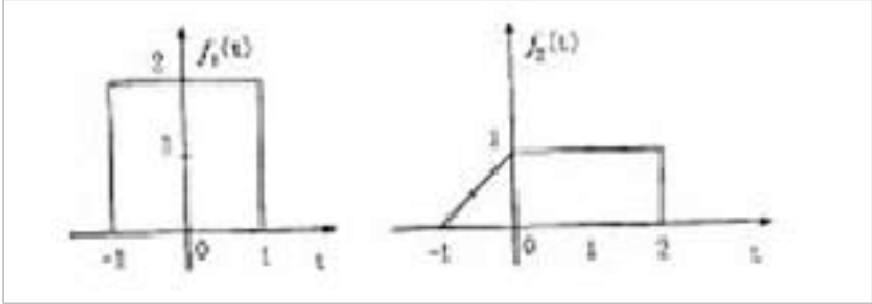
C.

$2\varepsilon(t)$

D.

$\delta(t)+\varepsilon(t)$

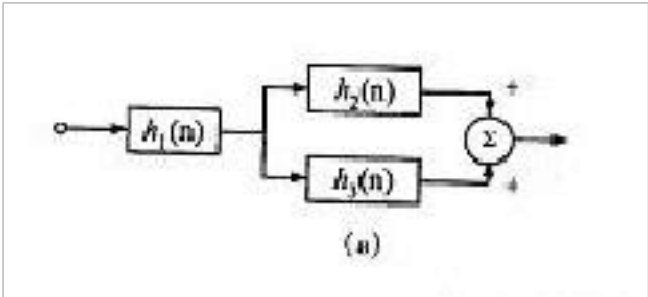
5. 信号 $f_1(t),f_2(t)$ 波形如图所示，设 $f(t)=f_1(t)*f_2(t)$ ，则 $f(0)$ （ ）



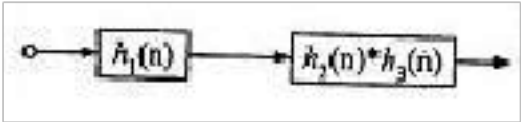
A. 0 B. 1 C. 2 D. 3

6. $f\left(5-2t\right)$ 是如下运算的结果—————（ ）
A. $f\left(-2t\right)$ 右移 5
B. $f\left(-2t\right)$ 左移 5
C. $f\left(-2t\right)$ 右移 $5/2$
D. $f\left(-2t\right)$ 左移 $5/2$

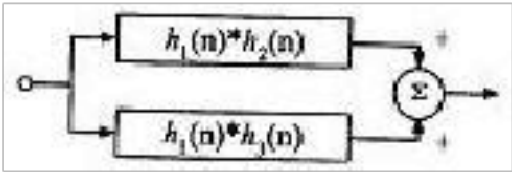
7. 图(b) 中与图(a) 所示系统等价的系统是（ ）



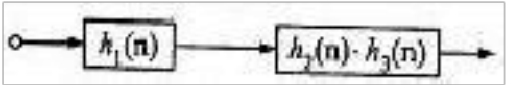
A.



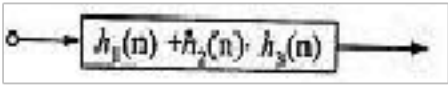
B.



C.



D.

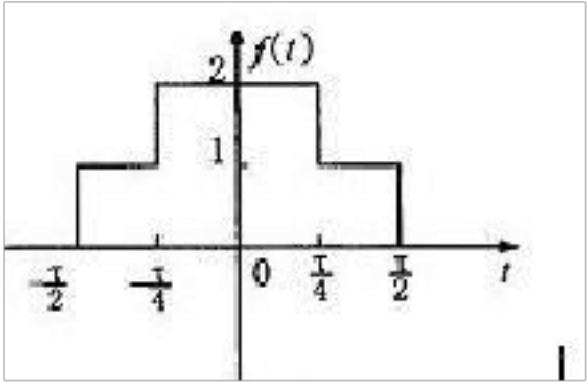


8. 离散信号 $f(n)$ 是指 ()
- A. n 的取值是连续的，而 $f(n)$ 的取值是任意的信号
 - B. n 的取值是离散的，而 $f(n)$ 的取值是任意的信号
 - C. n 的取值是连续的，而 $f(n)$ 的取值是连续的信号
 - D. n 的取值是连续的，而 $f(n)$ 的取值是离散的信号
9. 连续信号 $f(t)$ 与 $\delta(t-t_0)$ 的卷积，即 $f(t)*\delta(t-t_0) = ()$
- A. $f(t)$
 - B. $f(t-t_0)$
 - C.
 - D.

$\delta(t)$

$\delta(t-t_0)$

10. 已知信号 $f(t)$ 如图所示，则其傅里叶变换为 ()



A.

$\frac{\tau}{2}\text{Sa}(\frac{\omega\tau}{4})+\frac{\tau}{2}\text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$

B.

$\tau\text{Sa}(\frac{\omega\tau}{4})+\frac{\tau}{2}\text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$

C.

$\frac{\tau}{2}\text{Sa}(\frac{\omega\tau}{4})+\tau\text{Sa}(\frac{\omega\tau}{2})$

D.

$$\tau S a(\frac{\omega \tau}{4}) + \tau S a(\frac{\omega \tau}{2})$$

11. $F(s) = \frac{s+2}{s^2+5s+6} R_e(s) > -2$ 的拉氏反变换为 ()
A.

$$[e^{-3t} + 2e^{-2t}]a(t)$$

B.

$$[e^{-3t} - 2e^{-2t}]a(t)$$

C.

$$\delta(t) + e^{-3t}a(t)$$

D.

$$e^{-3t}a(t)$$

12. 若周期信号 f(t) 是时间 t 的奇函数，则其三角形傅里叶级数展开式中只含()。 A. 没有余弦分量 B. 既有正弦分量和余弦分量，又有直流分量 C. 既有正弦分量和余弦分量 D. 仅有正弦分量
13. 试指出信号 f(-2t+3) 是下面那一种运算的结果？ A. f(-2t) 左移 3 B. f(-2t) 右移 3 C. f(-2t) 左移 3/2 D.

f(-2t) 右移 3/2

14. 若收敛坐标落于原点，S 平面右半平面为收敛域，则() A. 该信号是有始有终信号 B. 该信号是按指数规律增长的信号 C. 该信号是按指数规律衰减的信号 D. 该信号的幅度既不增长也不衰减而等于稳定值，或随时间 t 成比例增长的信号
15. 已知一线性时不变系统，当输入 $x(t) = (e^{-t} + e^{-3t})\xi(t)$ 时，其零状态响应是 $y(t) = (2e^{-t} - 2e^{-4t})\xi(t)$ ，则该系统的频率响应为 ()
A.

$$-\frac{3}{2}(\frac{1}{j\omega + 4} + \frac{1}{j\omega + 2})$$

B.

$$\frac{3}{2}(\frac{1}{j\omega+4}+\frac{1}{j\omega+2})$$

C.

$$\frac{3}{2}(\frac{1}{j\omega+4}-\frac{1}{j\omega+2})$$

D.

$$\frac{3}{2}(-\frac{1}{j\omega+4}+\frac{1}{j\omega+2})$$

16. 线性时不变连续系统的数学模型是（ ）
A. 线性微分方程 B. 微分方程
C. 线性常系数微分方程 D. 常系数微分方程
17. 连续周期信号的频谱有()。
A. 连续性，周期性 B. 连续性，收敛性 C. 离散性，周期性 D. 离散性，收敛性
18. 系统微分方程式

$$\frac{dy(t)}{dt}+2y(t)=2x(t),$$

若 $x(t)=u(t)$, $y(0^-)=\frac{4}{3}$, 解得完全响应 $y(t)=\frac{1}{3}e^{-2t}+1$ (当 $t\geq 0$), 则零输入响应分量为—————（ ）

A.

$$\frac{1}{3}e^{-2t}$$

B.

$$\frac{1}{3}e^{-2t}-\frac{1}{3}$$

C.

$$\frac{4}{3}e^{-2t}$$

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/278100137141007011>