



多旋翼飞行器设计与控制

第八讲 可观性和卡尔曼滤波器



北航可靠飞行控制研究组
BUAA Reliable Flight Control Group

东方智慧



盲人摸象

核心问题

什么是可观性？ 如何设计卡尔曼滤波器？

大纲

1. 可观性
2. 卡尔曼滤波
3. 多速率采样卡尔曼滤波
4. 扩展卡尔曼滤波
5. 本讲小结

可观性

可观性就是回答“状态的变化能否由输出反映出来”

中医“望闻问切”
是否能瞧病？



网络大数据作为输出，能否观测
更有价值信息？



三个关键词：动态系统、状态、输出

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/296200211225010135>