

题 目：基于 STM32 的智能导航避障小车

摘要

随着现代社会科学技术的飞速发展，和未来社会对于科技智能化水平的要求的提高，对大学生科技创新能力的重视度日益增加。智能小车领域逐渐出现在人们的视野中，随着检测技术的迅速发展，单片机逐渐在检测领域作为主要的控制核心。本文研究的基于 STM32 的智能导航避障小车，是以 GPS 定位、智能避障为背景所设计的一款智能避障小车系统。

本智能避障小车系统选择 STM32F103C8T6 为控制核心，小车的硬件部分组成主要是由单片机最小系统电路和 GPS 模块电路、超声波避障电路、电机驱动电路、蓝牙通讯电路、辅助电源等模块来构成。软件部分包括主程序设计以及避障程序、导航信息发送程序等各个子程序的设计来实现小车智能导航和 GPS 定位的相关功能。

关键词：STM32；智能避障；蓝牙通讯；GPS 定位

以上内容仅为本文档的试下载部分,为可阅读页数的一半内容。

如要下载或阅读全文,请访问:

<https://d.book118.com/348017040121006135>