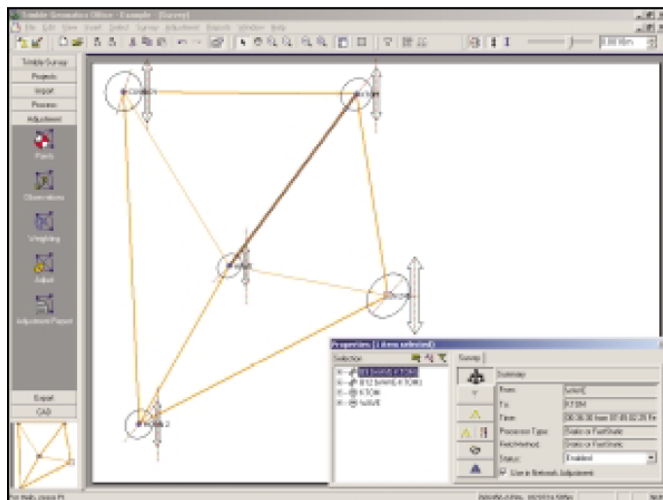




武汉大学

Wuhan University

TGO软件的使用

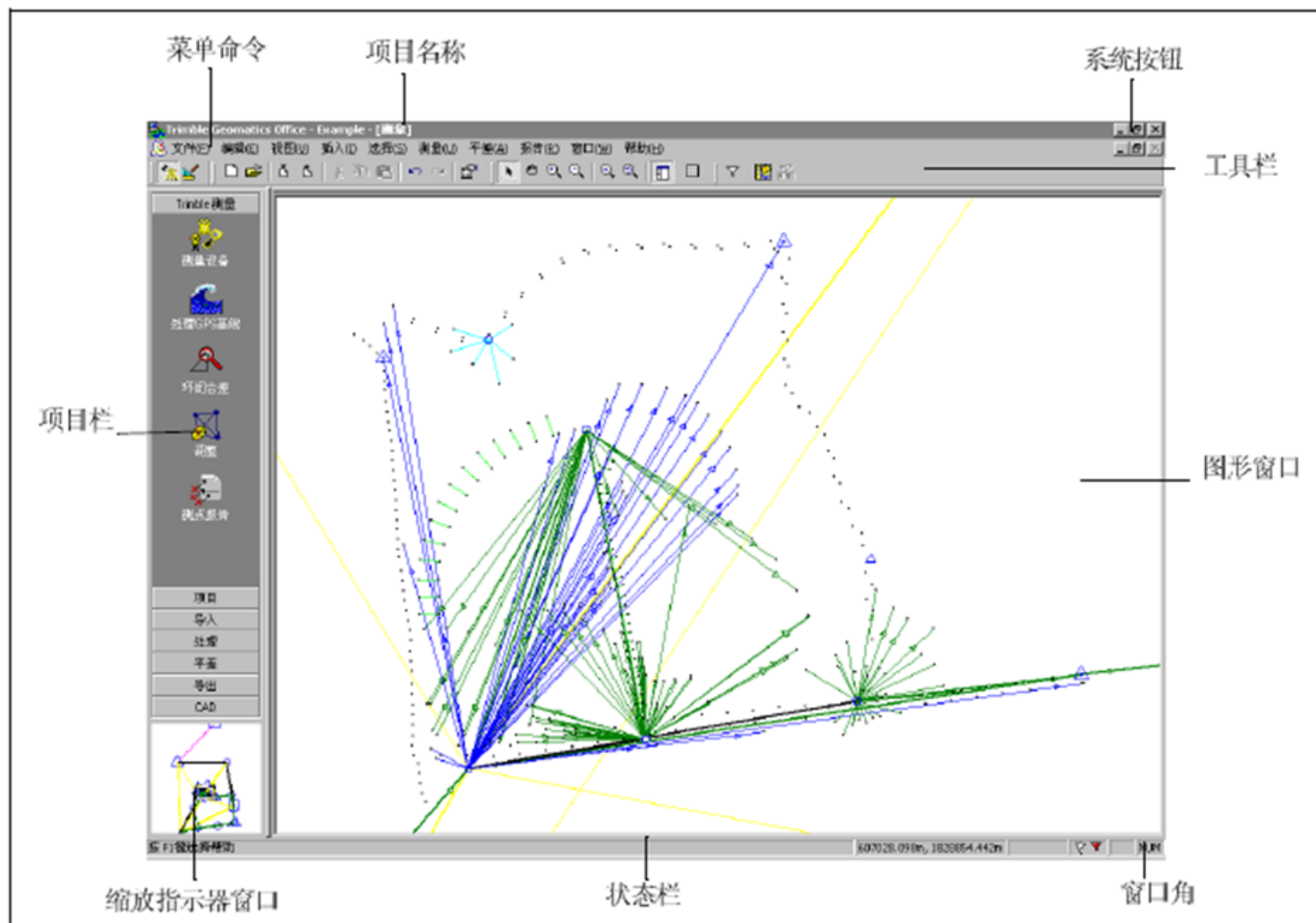


主讲：朱智勤

TGO软件简介

- **Trimble Geomatics Office**是Trimble企业GPS后处理软件，能够进行**GPS** 数据后处理以及**RTK** 测量数据处理。它能够处理全部**Trimble GPS** 的原始测量数据和其他品牌的**GPS** 数据（**RINEX**），还有老式光学测量仪器采集的数据以及激光测距仪的数据。
- 整个软件包由多种模块构成。涉及：数据通讯模块、星历预报模块、静态后处理、动态计算模块、坐标转换模块、基线处理、网平差模块、**RTK** 测量数据处理模块、**DTMlink**模块、**ROADlink**模块。

TGO软件界面





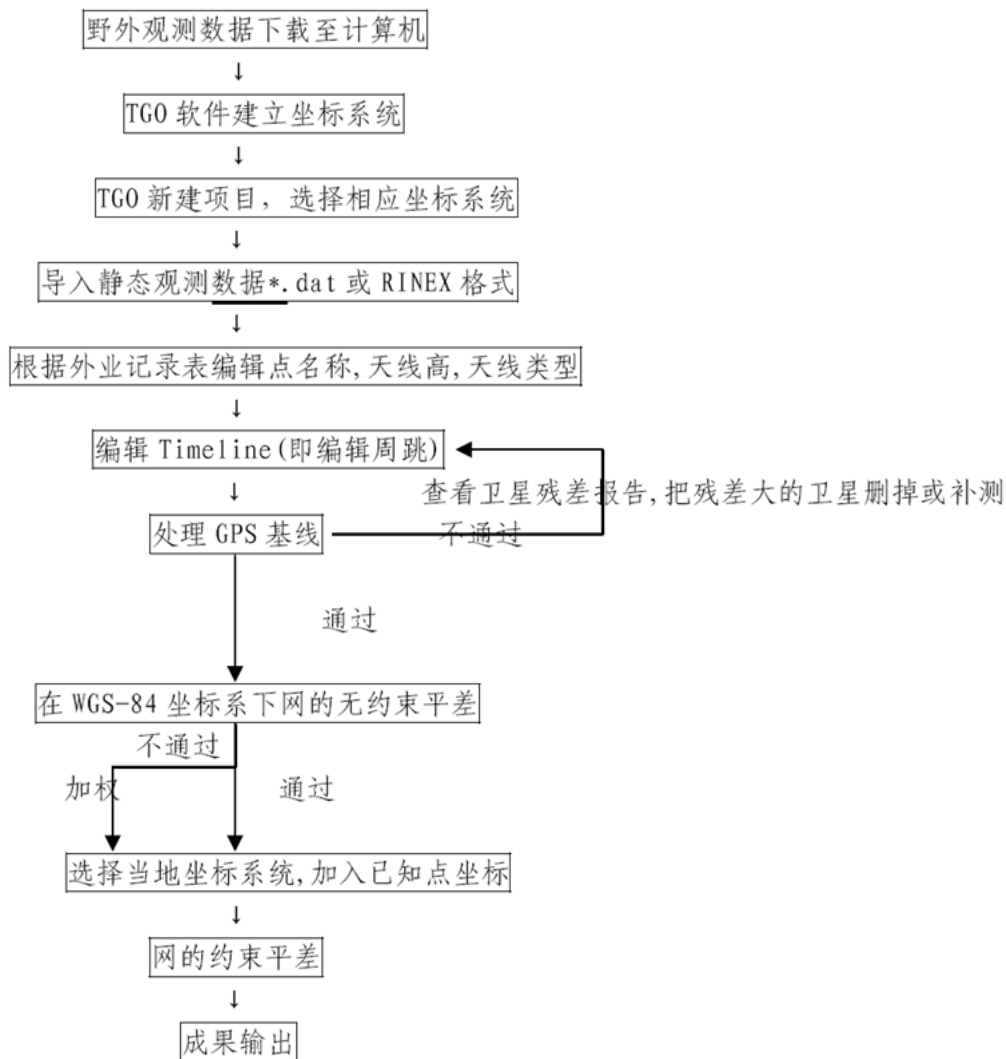
武汉大学

Wuhan University

一、静态数据处理

——使用TGO软件

TGO静态数据处理流程



项目栏





武汉大学

Wuhan University

1.1 TGO软件建立坐标系 统

1. 选择或创建新的椭球
2. 选择或创建新的基准转换组
3. 选择或增长坐标系组和投影方式

坐标系统编辑模块

(Coordinate System Manager)

- 打开TGO软件, 在功能菜单下选择坐标系统编辑模块 (Coordinate System Manager)



1. 创建新的椭球

- 进入坐标系统管理器, 单击编辑/增长椭球



- 输入定义坐标系统的椭球名称、地球的长半轴、扁率, 短半轴和离心率会自动计算出来。

椭球属性

名称 (N) :	beijing54
输出名称 (O) :	beijing54
长半轴 (a) (m) :	6378245
短半轴 (b) (m) :	6356863.018773
扁率 (f) (1/f) :	298.3
离心率 (e) :	0.081813334016930

确认 取消 帮助

2. 创建新的基准转换组

- 单击 **增长基准转换/Molodensky** (即三参数转换)



■ 输入基准转换参数

基准转换属性

Molodensky

名称 (N):

输出名称 (O):

椭球 (E): ...

参数

到 WGS-84 (T) 从 WGS-84 (F)

X 轴平移量 (m):

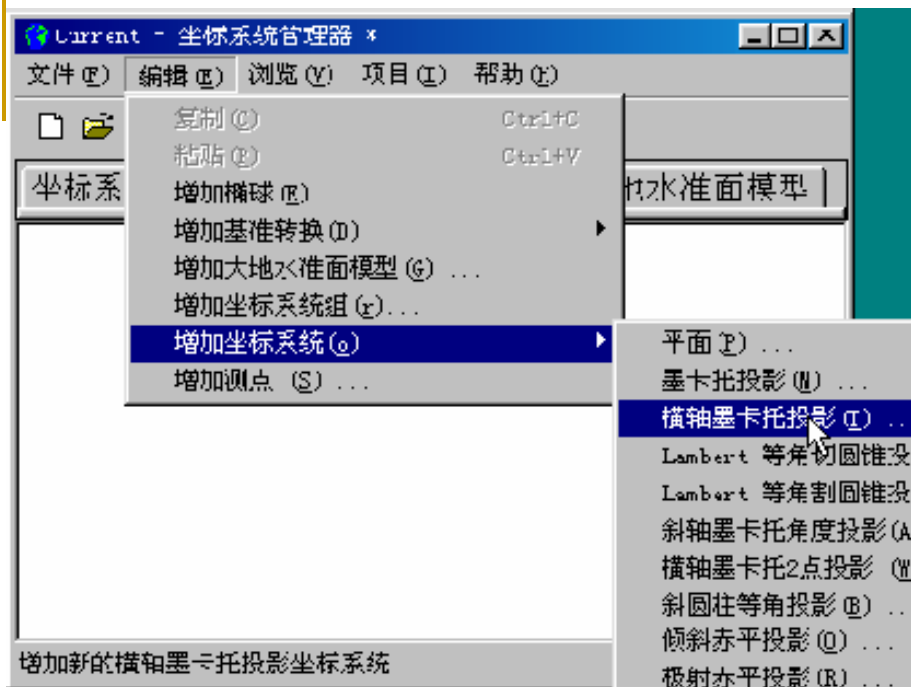
Y 轴平移量 (m):

Z 轴平移量 (m):

确定 取消 应用 (A) 帮助

3. 增长坐标系统组 and 选择投影方式







武汉大学

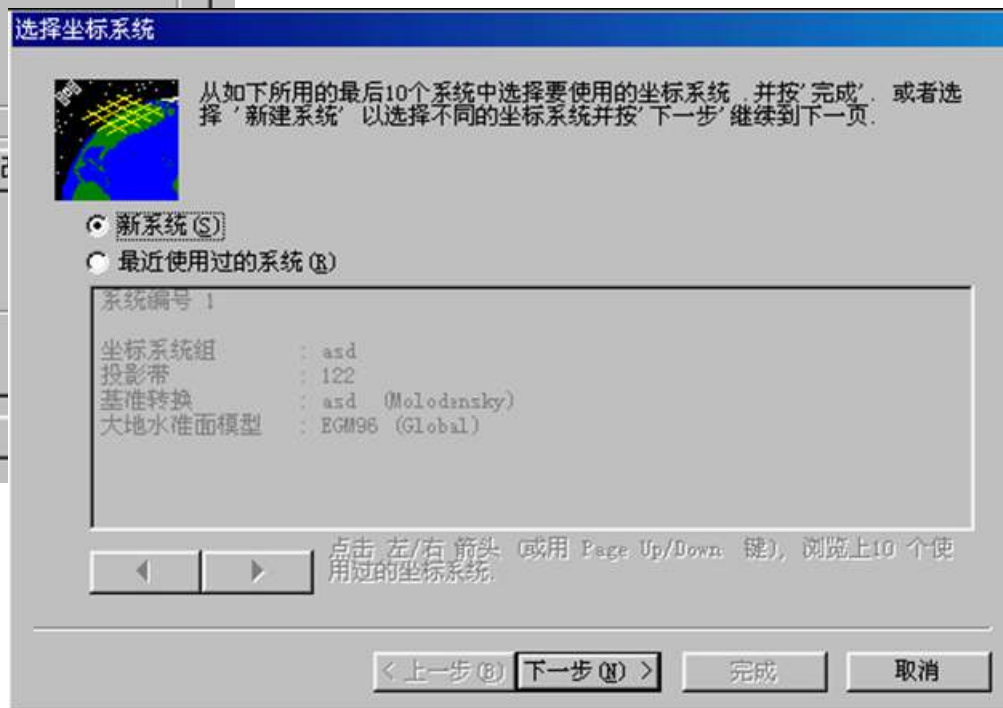
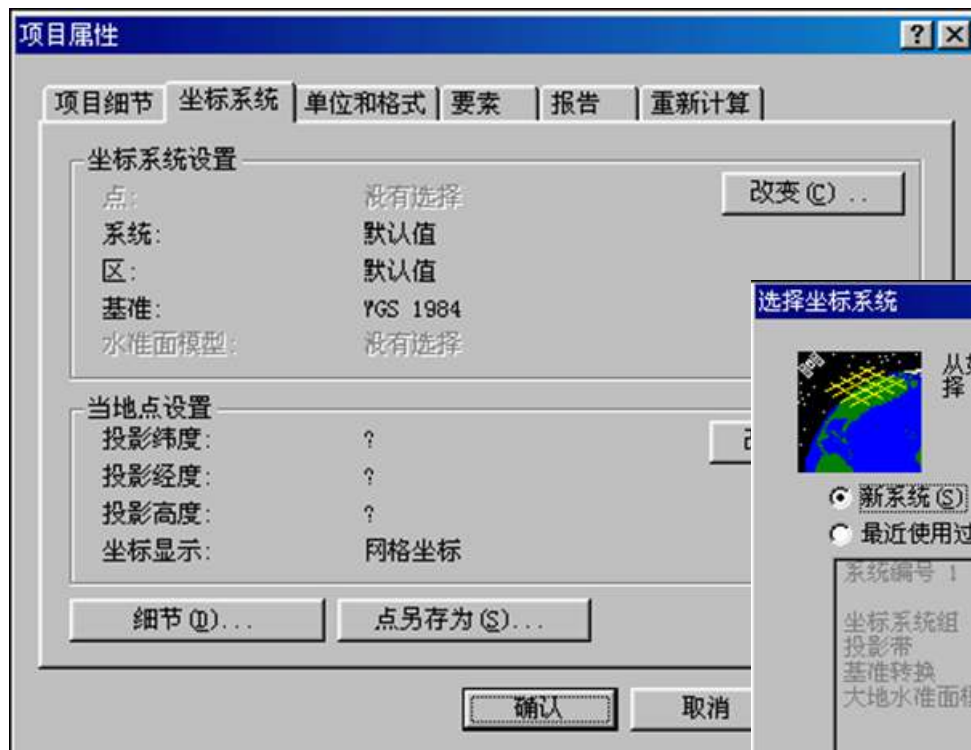
Wuhan University

1.2 TGO软件新建项目

新建项目



项目属性设置





武汉大学

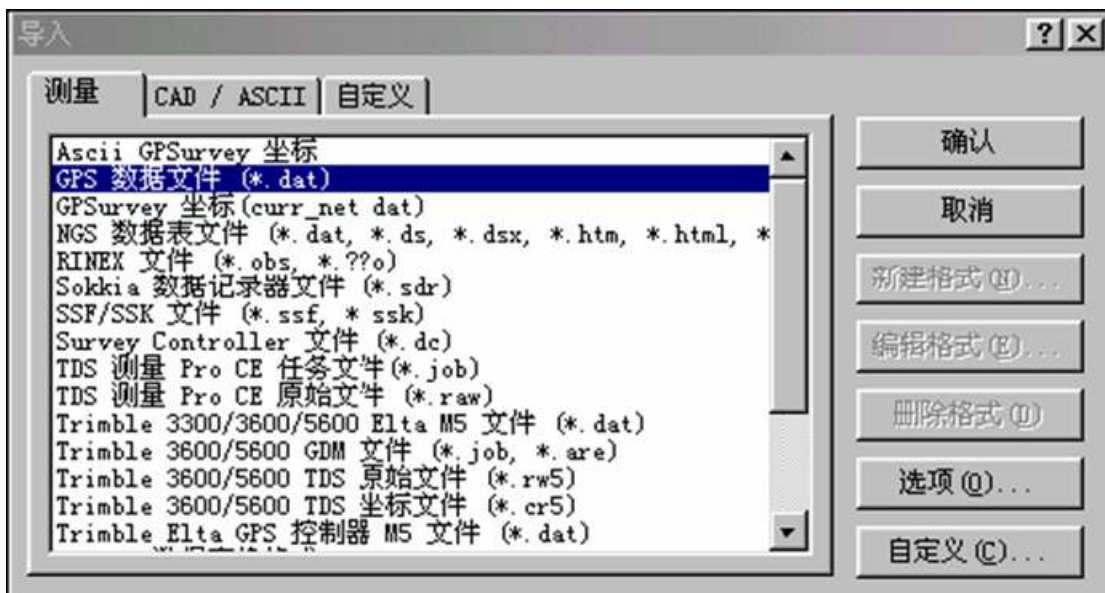
Wuhan University

1.3 导入静态观察数据

导入数据

检验外业信息

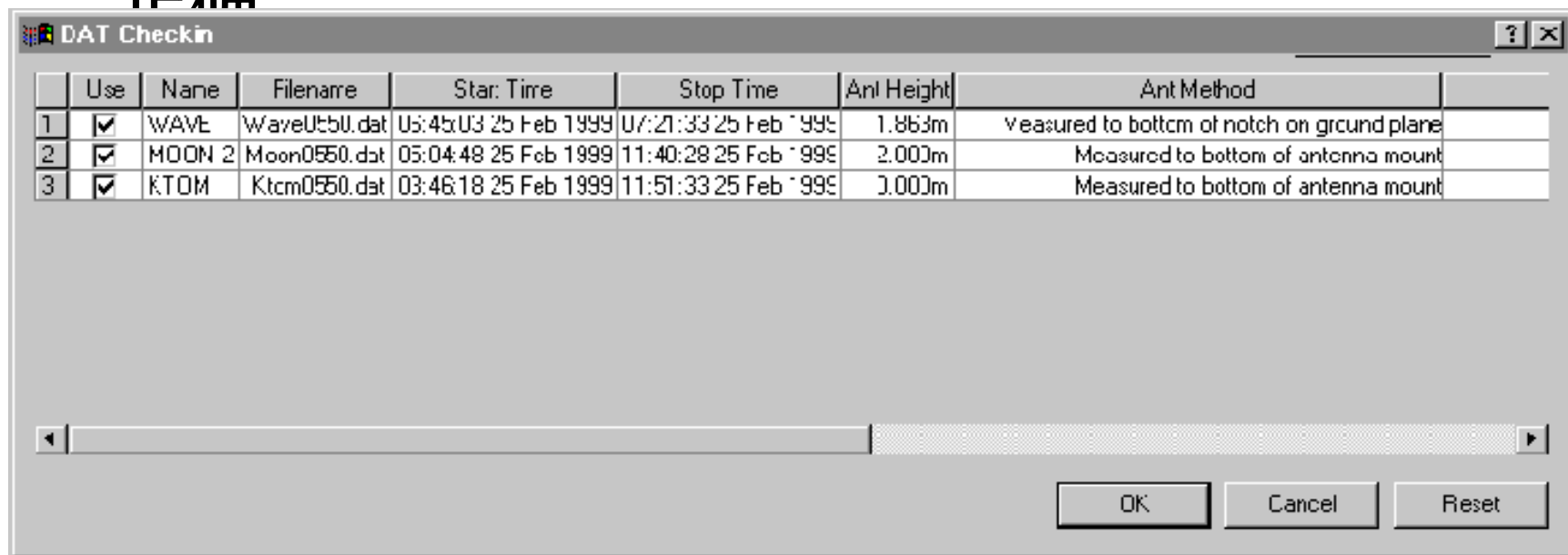
■ 导入(*.dat 或 RINEX)数据



■ 导入精密星历数据

- 注意SP3文件的格式
- 星历数据应覆盖比接受机观察数据早两个小时和晚两个小时的时段

- 依据外业登记表, 检验**GPS**数据测站外业信息
- 需注意的地方
- 每台接受机的数据经过仪器序列号区分开
- 确保天线类型、天线高量测方式、天线高选择正确

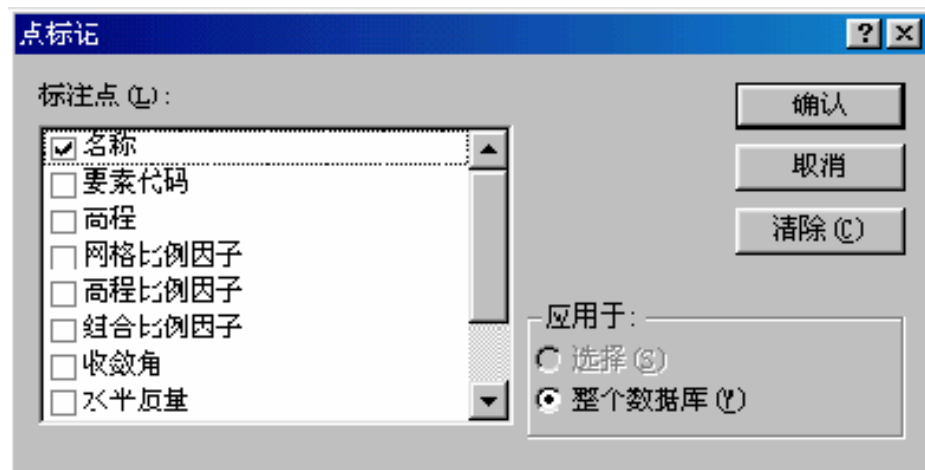
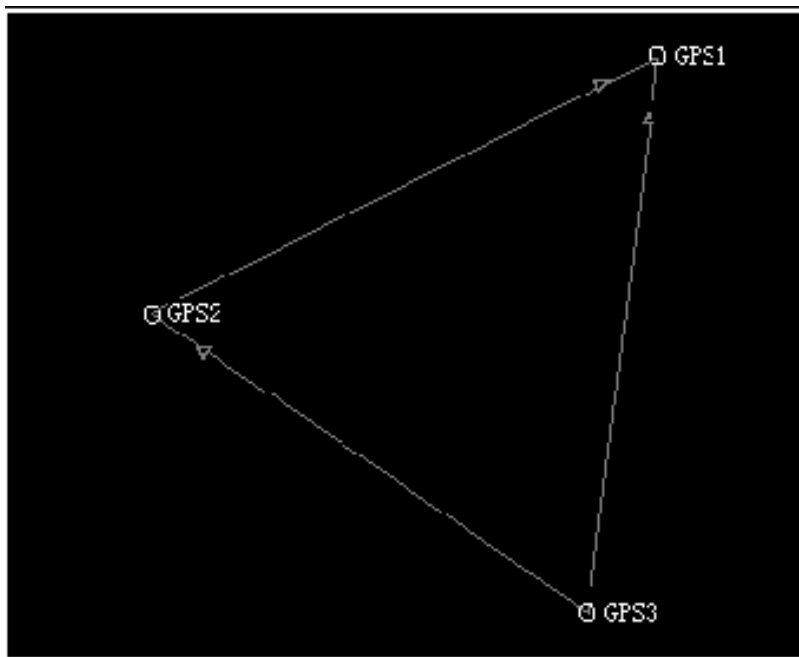


The screenshot shows a window titled "DAT Checkin" with a table containing the following data:

	Use	Name	Filename	Star. Time	Stop Time	Ant Height	Ant Method
1	<input checked="" type="checkbox"/>	WAVE	Wave0550.dat	05:45:03 25 Feb 1999	07:21:33 25 Feb 1999	1.863m	Measured to bottom of notch on ground plane
2	<input checked="" type="checkbox"/>	MOON 2	Moon0550.dat	05:04:48 25 Feb 1999	11:40:28 25 Feb 1999	2.000m	Measured to bottom of antenna mount
3	<input checked="" type="checkbox"/>	KTOM	Ktcm0550.dat	03:46:18 25 Feb 1999	11:51:33 25 Feb 1999	2.000m	Measured to bottom of antenna mount

At the bottom of the window, there are three buttons: "OK", "Cancel", and "Reset".

- **GPS网的图形显示出来后, 若需显示每个点的名称, 点击右键/点名称。**





武汉大学

Wuhan University

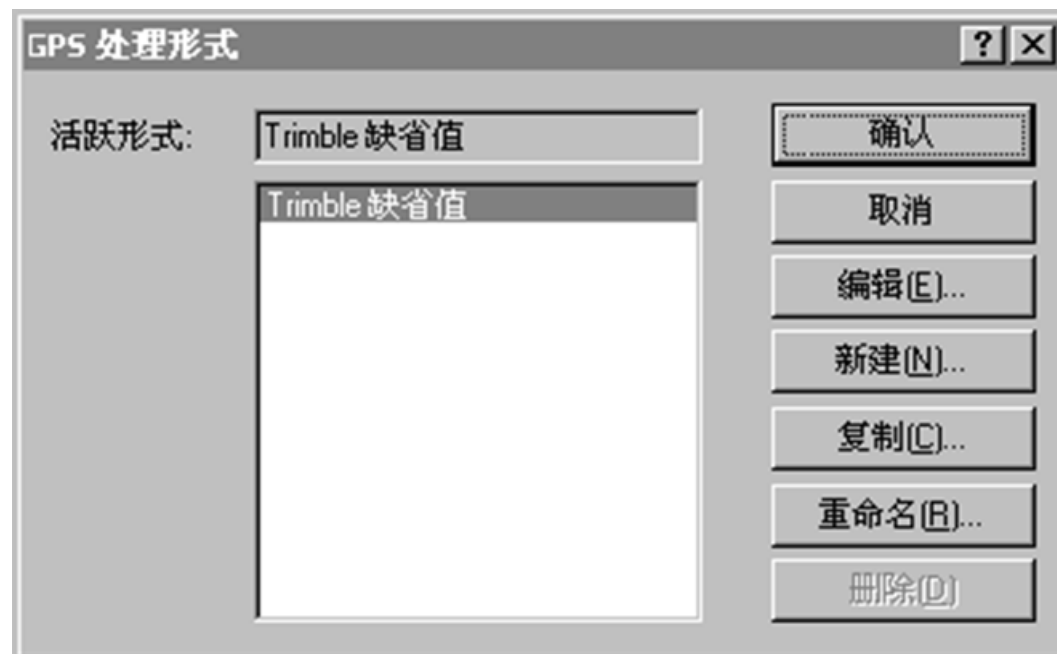
1.4 GPS基线处理

设置处理形式

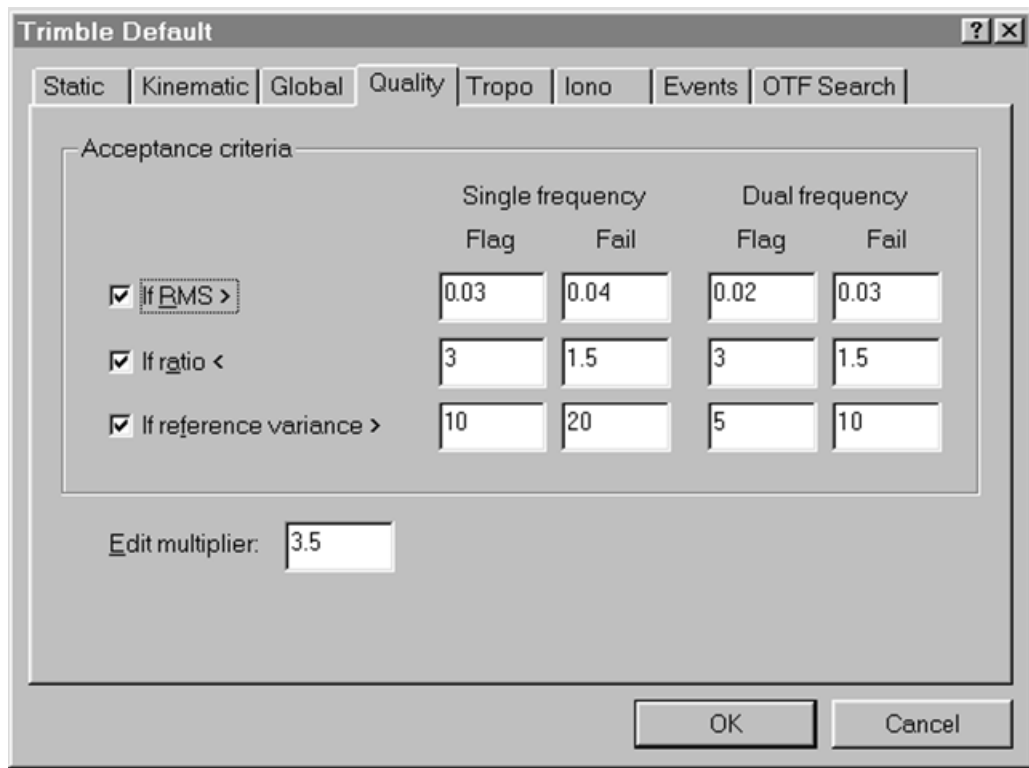
查看基线成果报告

进行闭合差检验

- 处理 GPS 基线前, 能够设置 GPS 处理形式。

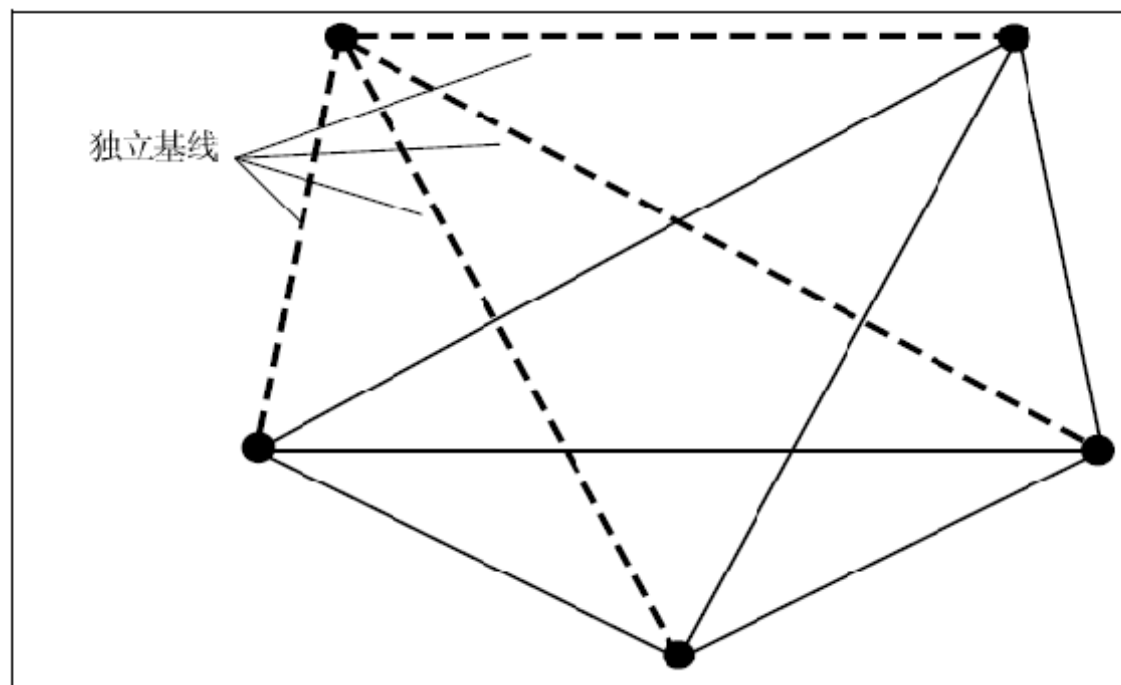


- 主要是变化卫星高度截止角、电离层模型改正方式、对流层天顶延迟等。
- 提议: 基线的质量控制指标只作为了解判断单条基线成果是否合格的辅助信息。



选择要处理的基线

■ 选择独立基线集



基线处理小结

- 处理完毕能够看到基线长度、解算类型（需固定解，不然要重新处理）、比率（一般要求不小于 3）、参照变量（5 或更小）、均方根（越小越好）等因子

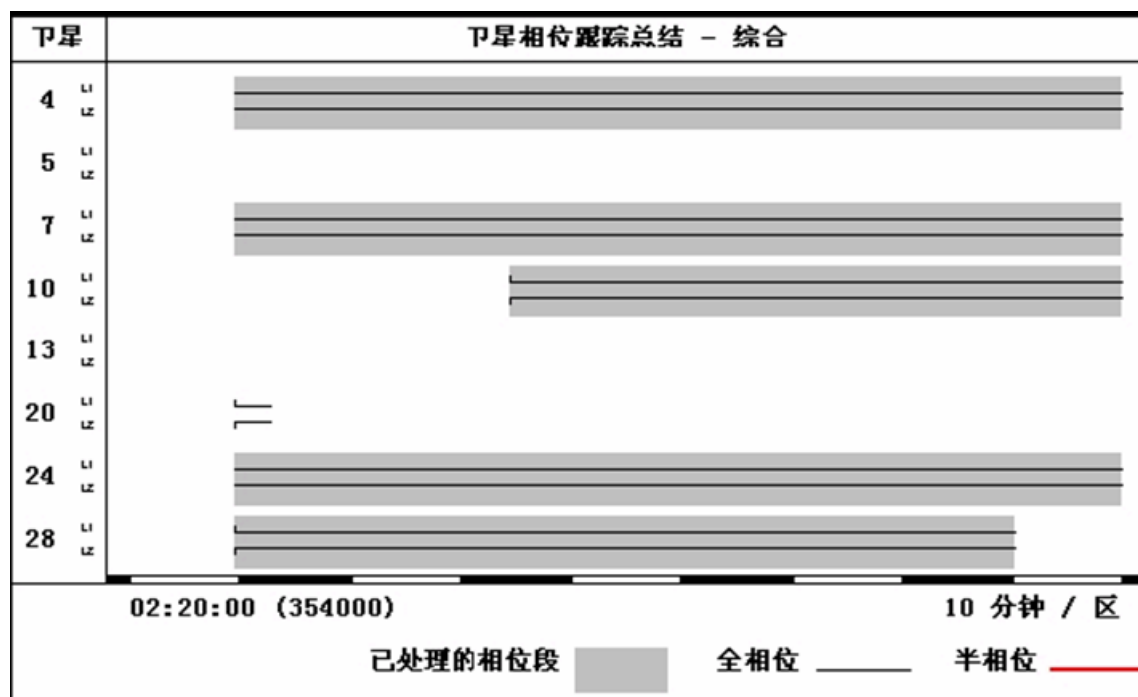
	ID	从测站	到测站	基线长度	解算类型	比率	参考变量	RMS
<input checked="" type="checkbox"/>	B1	GPS2	GPS1	24526.320m	电离层空闲 固定	20.9	2.107	.015m
<input checked="" type="checkbox"/>	B3	GPS2	GPS3	22845.338m	电离层空闲 固定	10.0	2.507	.016m
<input checked="" type="checkbox"/>	B2	GPS1	GPS3	24350.359m	电离层空闲 固定	47.4	.959	.009m

覆盖重复基线解 (Q)

待定 3 接受, 0 拒绝

基线详细解算报告

- 能够查看每条基线详细解算报告, 主要查看未得到固定解成果的基线, 其共用卫星图、 卫星残差等信息



以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/426110025043010242>