

# 智能爬架构造解读

# 目录

01

---

产品概述及特点

02

---

技术参数

03

---

使用条件及技术要求

06

---

产品构造及原理简介

01

# 产品概述及特点

# 产品概述及特点

---

附着式升降脚手架是通过不断改进、完善和技术创新而发展起来的新一代的施工工具式脚手架，它具有安全可靠、技术先进、方便快捷等特点，是现代建筑企业高层建筑施工安全防护最理想的设备。

由于本系列产品采用了先进的微电脑技术综合控制，使得爬架的操作系统变得非常简单明了；只需要按动遥控器就能实现整组架的升降；通过设置在每个机位的荷载实时监测系统，使操作者可随时直观地了解升降过程中个机位的载荷量，配合系统自带的荷载保护功能，能有效避免过载而造成人员伤亡及设备损坏的事故。具体有如下几个显著优势：

1架体由金属防护网、可调式竖向框架、踏板等构件组成，结构合理，防火性能好，实现了定型化制作、模块化组装，提高了拆装功效。

# 产品概述及特点

---

2升降脚手架的提升挂座单独设计在建筑结构上。电动葫芦倒挂于架体内，取消了电动葫芦的周转环节，降低了劳动强度，提高了作业安全性。

3提升采用倒装环链式电动葫芦，一次安装调试后，再也不用调整电动葫芦，降低了劳动强度，提高工作效率。

4提升采用倒装环链式电动葫芦，安装在靠近建筑物一侧，不占用平台通道，平台宽敞。

5附墙装置集防坠落、防倾斜、导向于一体，每个机位安装有3个附墙装置，防坠落、防倾斜性能好。

6智能控制系统：本系统采用三种控制方式：计算机控制、手动控制和遥控器控制，实现现场操作的简易化，并可以通过计算机作为人机交互用户界面，全中文菜单，简单直观，控制状态一目了然，更适合建筑工地的操作环境。

7控制系统具有超载、失载自动报警与停机功能。

02

**技术参数**

# 技术参数

---

## 1、JGJ202-2010《建筑施工工具式脚手架安全技术规范》

强制条文：

附着式升降脚手架结构构造的尺寸应符合下列规定：

1.1、架体高度不得大于5倍楼层高；

1.2、架体宽度不得大于1.2m；

1.3、直线布置的架体支承跨度不得大于7m，折线或曲线布置的架体，相邻两主框架支撑点处的架体外侧距离不得大于5.4m；

1.4、架体的水平悬挑长度不得大于2m，且不得大于跨度的1/2；

03

## 使用条件及技术要求



# 使用条件及技术要求

## 01

### 1、使用条件：

- 1) 工作环境温度 -20℃ ~ 50℃ ；
- 2) 工作电源为三相 380V±5% ， 频率为 50HZ ；
- 3) 气象要求：风力 < 5级，能见度≥50m。

## 02

### 2、附着技术要求：

在右侧编辑区输入内容

# 提升过程中架体垂直度（最高点与最低点）： $\leq \pm 50\text{mm}$

---

2)固定状态时：保证三个附着支座均衡承载；

3 ) 升降状态时：保证约束导轨的附着支座数量不少于两个：

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：  
<https://d.book118.com/428061110030006076>