

選擇題庫及參照答案

第 1 章 緒論

1-1 我國使用高程系的原則名稱是(BD)。

A.1956 黃海高程系

B.1956 年黃海高程系

C.1985 年國家高程基準

D.1985 國家高程基準

1-2 我國使用平面坐標系的原則名稱是(AC)。

A.1954 北京坐標系

B. 1954 年北京坐標系

C.1980 西安坐標系

D. 1980 年西安坐標系

1-3 在高斯平面直角坐標系中，縱軸為(C)。

A. x 軸，向東為正

B. y 軸，向東為正

C. x 軸，向北為正

D. y 軸，向北為正

1-4A 點的高斯坐標為 $x_A = 112240\text{m}$ ， $y_A = 19343800\text{m}$ ，則 A 點所在 6° 帶的帶號及中央子午線的經度分別為(D)。

A. 11 帶，66

B. 11 帶，63

C. 19 帶，117

D. 19 帶，111

1-5 在(D)為半径的圆面积之内进行平面坐标测量時，可以用过测区中心点的切平面替代大地水准面，而不必考虑地球曲率对距离的投影。

- A .100km B .50km C. 25km D .10km

1-6 对高程测量，用水平面替代水准面的程度是(D)。

- A.在以 10km 為半径的范围内可以替代 B.在以 20km 為半径的范围内可以替代
- C.不管多大距离都可替代 D.不能替代

1-7 高斯平面直角坐标系中直线的坐标方位角是按如下哪种方式量取的？(C)

- A. 纵坐标北端起逆時針 B. 横坐标东端起逆時針
- C. 纵坐标北端起顺時針 D. 横坐标东端起顺時針

1-8 地理坐标分為(A)。

- A. 天文坐标和大地坐标 B. 天文坐标和参照坐标
- C. 参照坐标和大地坐标 D. 三维坐标和二维坐标

1-9 地面某点的经度為东经 $85^{\circ}32'$ ，该点应在三度带的第几带?(B)

- A. 28 B. 29 C. 27 D. 30

1-10 高斯投影属于(C)。

A. 等面积投影 B. 等距离投影 C. 等角投影 D. 等长度投影

1-11 测量使用的高斯平面直角坐标系与数学使用的笛卡儿坐标系的区别是(B)。

A. x 与 y 轴互换，第一象限相似，象限逆时针编号

B. x 与 y 轴互换，第一象限相似，象限顺时针编号

C. x 与 y 轴不变，第一象限相似，象限顺时针编号

D. x 与 y 轴互换，第一象限不一样，象限顺时针编号

第 2 章 水准测量

2-1 水准仪的(B)应平行于仪器竖轴。

A. 视准轴 B. 圆水准器轴 C. 十字丝横丝 D. 管水准器轴

2-2 水准器的分划值越大，阐明(B)。

A. 内圆弧的半径大 B. 其敏捷度低 C. 气泡整平困难 D. 整平精度高

2-3 在一般水准测量中，应在水准尺上读取(D)位数。

A. 5 B. 3 C. 2 D. 4

2-4 水准测量中，设后尺 A 的读数 $a=2.713\text{m}$ ，前尺 B 的读数为 $b=1.401\text{m}$ ，已知 A 点高程为 15.000m ，则视线高程为(B)m。

A.13.688 B.16.312 C.16.401 D.17.713

2-5 在水准测量中，若后视点 A 的读数大，前视点 B 的读数小，则有(A)。

A.A 点比 B 点低 B.A 点比 B 点高

C.A 点与 B 点也许同高 D.A，B 点的高下取决于仪器高度

2-6 自动安平水准仪，(D)。

A.既没有圆水准器也没有管水准器 B.没有圆水准器

C.既有圆水准器也有管水准器 D.没有管水准器

2-7 水准测量中，调整脚螺旋使圆水准气泡居中的目的是使(B)。

A. 视准轴水平 B. 竖轴铅垂 C.十字丝横丝水平 D.A,B,C 都不是

2-8 水准测量中，仪器视线高应为(A)。

A. 后视读数+后视点高程 B. 前视读数+后视点高程

C. 后视读数+前视点高程 D. 前视读数+前视点高程

2-9 转动目镜对光螺旋的目的是(A)。

- A. 看清十字丝 B. 看清物像 C. 消除视差

2-10 转动物镜对光螺旋的目的是使(C)。

- A. 物像清晰 B. 十字丝分划板清晰 C. 物像位于十字丝分划板面上

2-11 水准测量中，同一测站，当后尺读数不小于前尺读数時阐明后尺点(B)。

- A. 高于前尺点 B. 低于前尺点 C. 高于测站点 D. 等于前尺点

2-12 水准测量時，尺垫应放置在(B)。

- A. 水准点 B. 转点 C. 土质松软的水准点上 D. 需要立尺的所有点

2-13 产生视差的原因是(D)。

- A. 观测時眼睛位置不对的 B. 目镜调焦不对的
C. 前后视距不相等 D. 物像与十字丝分划板平面不重叠

2-14 检查水准仪的 i 角時，A，B 两点相距 80m，将水准仪安顿在 A，B 两点中间，测得高差 $h_{AB} = 0.125\text{m}$ ，将水准仪安顿在距离 B 点 2~3m 的地方，测得的高差為 $h'_{AB} = 0.186\text{m}$ ，则水准仪的 i 角為(A)

- A. $157''$ B. $-157''$ C. $0.00076''$ D. $-0.00076''$

2-15 水准测量中，调整微倾螺旋使管水准气泡居中的目的是使(B)。

- A. 竖轴竖直 B. 视准轴水平 C. 十字丝横丝水平 D. 十字丝竖丝竖直

2-16 DS1 水准仪的观测精度要(A)DS3 水准仪。

- A. 高于 B. 靠近于 C. 低于 D. 等于

2-17 设 $H_A = 15.032\text{m}$, $H_B = 14.729\text{m}$, $h_{AB} = (\text{ B })\text{m}$ 。

- A. -29.761 B. -0.303 C. 0.303 D. 29.761

2-18 测量仪器望远镜视准轴的定义是(C)的连线。

- A. 物镜光心与目镜光心 B. 目镜光心与十字丝分划板中心
C. 物镜光心与十字丝分划板中心

2-19 已知 A 点高程 $H_A = 62.118\text{m}$, 水准仪观测 A 点标尺的读数 $a = 1.345\text{m}$, 则仪器视线高程为(B)。

- A. 60.773 B. 63.463 C. 62.118

2-20 对地面点 A , 任取一种水准面 , 则 A 点至该水准面的垂直距离为(D)。

- A. 绝对高程 B. 海拔 C. 高差 D. 相对高程

第3章 角度测量

3-1 光学经纬仪水平盘与读数指标的关系是(C)

- A. 水平盘随照准部转动，读数指标不动
- B. 水平盘与读数指标都随照准部转动
- C. 水平盘不动，读数指标随照准部转动
- D. 水平盘与读数指标都不随照准部转动

3-2 旋转光学经纬仪的望远镜时，竖盘(A)。

- A. 随望远镜旋转，竖盘读数指标不动
- B. 不动，竖盘读数指标随望远镜旋转
- C. 不动，竖盘读数指标也不动
- D. 与竖盘读数指标都随望远镜旋转

3-3 水平角测量中，(D)误差不能用盘左盘右观测取平均值的措施消除。

- A. 照准部偏心差
- B. 视准轴误差
- C. 横轴误差
- D. 竖轴误差

3-4 水平角观测时，照准不一样方向的目的，应怎样旋转照准部？(A)

- A. 盘左顺时针、盘右逆时针方向
- B. 盘左逆时针、盘右顺时针方向
- C. 总是顺时针方向
- D. 总是逆时针方向

3-5 竖直角绝对值的最大值为(A)。

- A. 90°
- B. 180°
- C. 270°
- D. 360°

3-6 水平角观测時，各测回间变化零方向度盘位置是為了减弱(D)误差影响。

- A. 视准轴 B. 横轴 C. 指标差 D. 度盘分划

3-7 观测某目的的竖直角，盘左读数为 $101^{\circ}23'36''$ ，盘右读数为 $258^{\circ}36'00''$ ，则指标差為(B)。

- A. $24''$ B. $-12''$ C. $-24''$ D. $12''$

3-8 竖直角(C)。

- A. 只能為正 B. 只能為负 C. 可為正，也可為负 D. 不能為零

3-9 经纬仪对中误差所引起的角度偏差与测站点到目的点的距离(A)。

- A. 成反比 B. 成正比 C. 没有关系 D. 有关系，但影响很小

第 4 章 距离测量

4-1 某钢尺名义長度為 30m，检定期的实际長度為 30.012 米，用其丈量了一段 23.586m 的距离，则尺長改正数应為(D)。

- A. -0.012m B. 0.012m
C. -0.009m D. 0.009m

4-2 电磁波测距的基本公式 $D = \frac{1}{2}ct_{2D}$ ，式中 t_{2D} 為(D)。

- A. 温度 B.电磁波从仪器到目的传播的时间
- C. 光速 D.电磁波从仪器到目的来回传播的时间

4-3 用陀螺经纬仪测得 PQ 的真北方位角为 $A_{PQ} = 62^\circ 11' 08''$ ，计算得 P 点的子午线收敛角 $\gamma_P = -0^\circ 48' 14''$ ，则 PQ 的坐标方位角 $\alpha_{PQ} =$ (A)。

- A. $62^\circ 59' 22''$ B. $61^\circ 22' 54''$ C. $61^\circ 06' 16''$

4-4 已知直线 AB 的真方位角为 $62^\circ 11' 08''$ ， A 点的磁偏角为 $\delta_A = -2' 45''$ ， AB 的磁方位角为(A)。

- A. $62^\circ 13' 53''$ B. $62^\circ 16' 38''$ C. $62^\circ 05' 38''$ D. $62^\circ 08' 23''$

4-5 某直线的坐标方位角为 225° ，也可以用(C)的象限角表达。

- A. $N45^\circ E$ B. $N45^\circ W$
- C. $S45^\circ W$ D. $S45^\circ E$

4-6 已知直线 AB 的磁方位角为 $136^\circ 46'$ ，磁偏角为 $\delta_A = 3'$ ，子午线收敛角为 $\gamma_A = -2'$ ，则直线 AB 的坐标方位角应为(B)。

- A. $136^\circ 47'$ B. $136^\circ 51'$
- C. $136^\circ 41'$ D. $136^\circ 45'$

4-7 坐标方位角的取值范围为(C)。

A. $0^{\circ}\sim 270^{\circ}$ B. $-90^{\circ}\sim 90^{\circ}$ C. $0^{\circ}\sim 360^{\circ}$ D. $-180^{\circ}\sim 180^{\circ}$

第 5 章 全站仪及其使用

5-1 全站仪与 PC 机通讯时，需要设置的通讯参数内容一般为(D)。

- A. 波特率、字符协议
- B. 字符协议、通讯协议
- C. 波特率、通讯协议
- D. 波特率、字符协议、通讯协议

5-2 使用全站仪进行坐标测量或放样前，应先进行测站设置，其内容包括(C)。

- A. 测站坐标与仪器高
- B. 后视点与棱镜高
- C. 测站坐标与仪器高、后视点与棱镜高
- D. 后视方位角与棱镜高

5-3 使用全站仪进行坐标放样时，屏幕显示的水平距离差为(B)。

- A. 设计平距减实测平距
- B. 实测平距减设计平距
- C. 设计平距减实测斜距
- D. 实测斜距减设计平距

5-4 使用 CE-203 串口数据线与 PC 机通讯时，(A)。

- A. 不需要安装数据线驱动程序
- B. 需要安装数据线驱动程序
- C. CE-203 串口数据线一端插入 PC 机的一种 USB 口

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/555234003322011322>