

2024 无人机考试题库

第一部分 单选题(150 题)

1、无人机飞行控制系统（自驾仪）调参时设置了失控返航模式，此时丢失全球定位系统（GPS）定位，下列描述正确的是（ ）。

- A、保持原地悬停
- B、按原计划返航并降落到起始点
- C、无法返航，进入姿态飞行模式
- D、飞行控制系统（自驾仪）可任意切换到手动和姿态飞行两种模式"

【答案】：C

2、6045R 螺旋桨，45 什么意思，是 CW 桨还是 CCW 桨？（ ）

- A、螺距、正桨
- B、螺距、反桨
- C、直径、反桨
- D、以上均不正确

【答案】：B

3、翼载荷（ ），飞行速度（ ），无人机的机动性较差，但飞行阻力小，抗风性和穿透性较好。

- A、小，慢
- B、小，快
- C、大，慢
- D、大，快

【答案】：D

4、关于对飞行器摇杆模式进行更改，下面描述正确的是（

)。

- A、将遥控器开启，利用 DJIGO 的遥控器设置功能进行改手，必须接通飞行器电源
- B、将遥控器开启，利用 DJIGO 的遥控器设置功能进行改手，无需接通飞行器电源
- C、将遥控器开启，利用 Assistant 的遥控器设置功能进行改手，无需接通飞行器电源
- D、将遥控器开启，利用 Assistant 的遥控器设置功能进行改手，必须接通飞行器电源

【答案】：B

5、遥控无人机在预定高度由平飞转爬升时（ ）。

- A、注视地平仪，柔和地加油门至 100%，同时稍拉杆转为爬升
- B、注视地平仪，快速加油门至 100%，同时快速拉杆转为爬升
- C、注视地平仪，快速加油门至 100%，同时快速顶杆
- D、以上均不正确

【答案】：A

6、（ ）是指最大起飞重量超过 25 千克不超过 150 千克，且空机重量超过 15 千克的无人机。

- A、小型无人机
- B、中型无人机
- C、大型无人机
- D、轻型无人机

【答案】：B

7、一般电源适配器的最大输出功率要比充电器的最大输出功率大（ ）倍。

- A、1.2-1.5
- B、2-3
- C、2.5-3

D、3-5

【答案】：A

8、着陆目测是驾驶员对飞机飞行高度和降落点进行目视判断，对于目测质量的评判为（

)。

- A、飞机没有达到目测接地范围就接地的，叫目测低
- B、飞机没有达到目测接地范围就接地的，叫目测高
- C、飞机超过目测接地范围才接地的，叫目测低
- D、以上均不正确

【答案】：A

9、导航子系统功能是向无人机提供（ ）信息，引导无人机沿指定航线安全、准时、准确的飞行。

- A、高度、速度和位置
- B、角速度
- C、角加速度
- D、温度、湿度

【答案】：A

10、以下种类的电池，具有记忆效应的是（ ）。

- A、铅酸电池
- B、聚合物锂电池
- C、镍镉电池
- D、以上均不正确

【答案】：C

11、设备运维单位提前建立各型无人机巡检系统正常以及备选起飞和降落区档案，由（ ）在地图上进行标注，并及时更新。

- A、工作负责人
- B、工作许可人
- C、程控手
- D、操控手

【答案】：B

12、无人机地面控制站是整个无人机系统非常重要的组成部分，它包括任务规划，任务回放，实时监测，数字地图，通信数据链在内的集控制，通信，数据处理于一体的综合能力，是整个无人机系统的（

)。

- A、指挥终端
- B、指挥控制中心
- C、数据统计中心
- D、显示服务端

【答案】：B

13、测试多旋翼无人机的载重量是否正常，需测出多旋翼无人机的（）、基本重量。

- A、最大起飞重量
- B、负载重量
- C、任务载荷系统重量
- D、电池重量

【答案】：A

14、固定翼无人机动力装置安装时，对于油动发动机，油箱出油口与发动机连接，油箱进气管与消声器、增压嘴连接利用（ ）给油箱增压、加压，保证无人机在任何飞行姿态供油压力稳定。

- A、飞行惯性产生的压力
- B、空气流动产生的压力
- C、油料挥发产生的压力
- D、发动机的排气压力

【答案】：D

15、当多旋翼无人机无法保持当前高度飞行时，应该检查（ ）。

- A、空速计
- B、陀螺仪
- C、气压计
- D、加速度计

【答案】：C

16、姿态遥控模式下操纵无人机爬升，飞机速度减小太多时，下列正确的操纵是（

)。

- A、迅速关闭发动机
- B、迅速增大俯仰角
- C、迅速减小俯仰角
- D、以上均不正确

【答案】：C

17、拉距离试验是（ ）应该注意的问题。

- A、安装定位装置时
- B、测试动力系统时
- C、使用遥控器时
- D、测试地面站时

【答案】：C

18、无人机在遥控下降时，驾驶员应注意（ ）。

- A、飞机下降时，油门收小，螺旋桨扭转气流减弱，飞机有右偏趋势，须抵住左舵
- B、飞机状态不会发生变化，不需做任何准备
- C、飞机下降时，油门收小，螺旋桨扭转气流减弱，飞机有左偏趋势，须抵住右舵
- D、以上均不正确

【答案】：A

19、地面站，遥控器，飞机的通电顺序是（ ）。

- A、遥控器，飞机电，地面站
- B、飞机电，地面站，遥控器
- C、地面站，遥控器，飞机电
- D、以上均不正确

【答案】：C

20、下面那一部分不属于电调的组成部分（ ）。

- A、插头
- B、漆包线

C、硅胶线

D、信号线

【答案】： B

21、多旋翼无人机自驾仪与机架的隔振改造方法，下列说法不正确的是（ ）。

- A、双面泡沫胶、尼龙扣
- B、螺纹固定连接
- C、凝胶垫
- D、耳塞式或O型环悬挂安装

【答案】：B

22、飞控系统的核心是（ ）。

- A、主控制模块
- B、信号调理及接口模块
- C、数据采集模块
- D、舵机驱动模块

【答案】：A

23、飞行控制系统是无人驾驶航空器的关键核心系统之一，简称（ ）。

- A、遥控
- B、飞控
- C、自控
- D、制控

【答案】：B

24、无人机定速遥控飞行时放下起落架，驾驶员需（ ）。

- A、增加油门以保持空速
- B、减小油门以保持空速
- C、针对此情况，无需做相关动作
- D、以上均不正确

【答案】：A

25、电调是通过改变什么来控制电机转速的？（

)

- A、电流
- B、电压
- C、功率
- D、以上均不正确

【答案】：B

26、多旋翼设计上反角的作用是（ ）。

- A、机动
- B、稳定
- C、省电
- D、以上均不正确

【答案】：B

27、（ ）通过调节四个电机的转速使四个旋翼间出现特定的转速差，从而实现飞行器的各种动作。

- A、定位系统
- B、动力系统
- C、电力系统
- D、飞控系统

【答案】：D

28、关于温度对多旋翼飞行器的影响，以下错误的是？（ ）

- A、低温环境下电池需要保温
- B、低温环境下飞行器 IMU 需要预热
- C、高温环境会导致电池、电机发热加剧，从而降低飞行效率
- D、高温对飞行器没有任何影响

【答案】：D

29、要想飞机飞行更稳定，负载应（ ）。

- A、靠近重心安装
- B、尽量向下远离重心位置安装
- C、尽量向上远离重心位置安装

D、以上均不正确

【答案】：A

30、（ ）是指从航线上的任意点转入安全返航通道或从安全返航通道转向应急迫降点或机场。

- A、安全着陆策略
- B、航线转移策略
- C、安全返航策略
- D、以上均不正确

【答案】： B

31、无人机巡检作业人员应具有（ ）年以上高压输电线路运行维护经验。

- A、1
- B、2
- C、3
- D、4

【答案】： B

32、电调上最粗的红线和黑线用来连接（ ）。

- A、动力电池
- B、电动机
- C、机载遥控接收机
- D、飞控

【答案】： A

33、高原地区 16*8 两叶、17*6 两叶、15*5 三叶，灵活性最好的是哪一个，最省电是哪一个？（ ）

- "A、灵活 15*5 三叶最省 17*6 两叶"
- "B、灵活 16*8 两叶最省 17*6 两叶"
- "C、灵活 15*5 三叶最省 16*8 两叶"
- D、以上均不正确

【答案】： A

34、飞行器的失控行为不包括的是（

)。

- A、返航
- B、悬停
- C、下降
- D、上升

【答案】：D

35、() 是无人机完成起飞、空中飞行、执行任务、返场回收等整个飞行过程的核心系统，对无人机实现全权控制与管理。

- A、飞控计算机
- B、飞控子系统
- C、导航子系统
- D、以上均不正确

【答案】：B

36、下列不属于飞行前检查重点的选项是()。

- A、飞行器整体目视检查
- B、遥控器检查
- C、飞行器商标检查
- D、环境与飞行场地检查

【答案】：C

37、在 M600 飞行器当中，负责显示飞行器状态的部分是()。

- A、遥控器
- B、DJI GO
- C、遥控器显示面板
- D、手机

【答案】：B

38、外转子无刷电机相对于内转子无刷的优势是()。

- A、扭矩更高
- B、寿命更长
- C、功率更大

D、转速更高

【答案】：A

39、无人机组装的原则不包括（ ）。

- A、完整性
- B、可靠性
- C、安全性
- D、牢固性

【答案】：D

40、真空速明显小于地速是什么原因？（ ）

- A、逆风
- B、顺风
- C、无风
- D、以上均不正确

【答案】：B

41、电机的定期维护的时间间隔（ ）。

- A、一星期
- B、一个月
- C、可根据电机的形式、使用环境决定
- D、三个月

【答案】：C

42、据统计，无人机系统事故 60%以上发生在（ ）。

- A、滑跑阶段
- B、起降阶段
- C、巡航阶段
- D、以上均不正确

【答案】：B

43、无人机装配中机翼、电机、机臂和（

）需要用到水平尺。

- A、电池
- B、电子调速器（电调）
- C、飞行控制系统（自驾仪）
- D、分电板

【答案】：C

44、维修无人机飞行控制系统（自驾仪）系统时，飞行控制系统（自驾仪）尽可能安装在固定翼无人机的重心，确保自动驾驶仪上的箭头的方向（ ）。

- A、向上
- B、向下
- C、无人机朝前的方向相同
- D、无人机朝前的方向相反

【答案】：C

45、无刷电机如果遇到旋转方向相反，正确的处理方法是（ ）。

- A、电调与电源的连线进行对换
- B、电调与电机的连线3根中任意对换2根
- C、电调与飞控的连线进行对换
- D、以上均不正确

【答案】：B

46、可能需要处置的紧急情况不包括（ ）。

- A、控制站显示系统故障
- B、上行通讯链路故障
- C、飞控系统故障
- D、以上均不正确

【答案】：C

47、相同迎角，飞行速度增大一倍，阻力增加为原来的（ ）。

- A、一倍
- B、二倍

C、四倍

D、以上均不正确

【答案】：C

48、关于图传信号丢失有可能是什么原因造成，以下哪项表述最全面（ ）。

- A、遥控器天线未展开
- B、飞手背对着飞行器
- C、遥控器与飞行器中间隔有障碍物
- D、其他全是

【答案】：D

49、中程无人机活动半径为（ ）。

- A、50~200km
- B、>800km
- C、200~800km
- D、以上均不正确

【答案】：C

50、两块 16000MAH6S25C 电池，一种方式串联，一种方式并联，哪种方式能输出电流更大？（ ）

- A、不联
- B、并联
- C、串联
- D、以上均不正确

【答案】：B

51、飞机上产生的摩擦阻力与大气的哪种物理性质有关（ ）。

- A、可压缩性
- B、粘性
- C、温度
- D、以上均不正确

【答案】：B

52、关于无刷电机下列说法正确的是（

)。

- A、定子是线圈，转子是磁极
- B、用直流电直接可以驱动
- C、有碳刷
- D、寿命较短

【答案】：A

53、小型无人机，是指空机质量小于等于（ ）千克的无人机，微型和轻型无人机除外。

- A、116
- B、5700
- C、1260
- D、以上均不正确

【答案】：B

54、以大疆产品为例，飞行器姿态数据中，“D”代表什么？

- A、飞行器与起飞点之间的相对高度距离
- B、飞行器与起飞点之间的相对水平距离
- C、飞行器沿垂直方向的上升、下降速度
- D、飞行器沿水平运动的飞行速度

【答案】：B

55、是否装有（ ）也是无人驾驶航空器区别于普通航空模型的重要标志。

- A、定位系统
- B、飞控系统
- C、电力系统
- D、动力系统

【答案】：B

56、在无人机协调指挥中哪个角色更适合与后方指挥人员沟通（

)。

- A、飞手
- B、云台手
- C、地面人员
- D、维修员

【答案】：B

57、垂直起降固定翼无人机外翼段主要为无人机提供（ ），外翼段上装有副翼，控制无人机的滚转运动。

- A、起降动力
- B、升力
- C、重力
- D、推力

【答案】：B

58、无人机驾驶员操纵无人机定高平飞航迹偏离时，下列描述正确的是（ ）。

- A、如果轨迹方向偏离目标 5° 以内，应快速大幅度地向偏转的反方向适当扭舵杆
- B、如果轨迹方向偏离目标 5° 以内，应柔和地向偏转的方向适当扭舵杆
- C、如果轨迹方向偏离目标 5° 以内，应柔和地向偏转的反方向适当扭舵杆
- D、以上均不正确

【答案】：C

59、遥控器接收机和发射机对频调试中，对码完成后 ID 编码存储在（ ）内。

- A、发射机
- B、接收机
- C、遥控器

D、舵机

【答案】：B

60、任务分配提供可用的无人机资源和着陆点的显示，辅助操作人员进行（

)。

- A、载荷规划、通信规划和目标分配
- B、链路规划、返航规划和载荷分配
- C、任务规划、返航规划和载荷分配
- D、以上均不正确

【答案】：A

61、物体的运动是各式各样的，车辆行驶、鸟类飞翔、机器运转等，从表面上看，运动方式千差万别，但实质上都离不开两种基本的运动：（ ）和转动。

- A、平移
- B、平行
- C、平动
- D、直行

【答案】：C

62、任务载荷分系统由任务设备和（ ）组成。

- A、飞行控制器
- B、图像传输设备
- C、GPS 系统
- D、地面显控单元

【答案】：D

63、四轴旋翼机使用的是（ ），所以应当使用无刷电调。

- A、有刷电机
- B、无刷电机
- C、智控电机
- D、非智控电机

【答案】：B

64、发射机的天线是可调整的，飞行过程中若天线直接对着无人机，这可能会（

) 接收机信号强度。

- A、增强
- B、过滤
- C、屏蔽
- D、减弱

【答案】：D

65、微型无人机，是指空机重量小于（ ）千克的无人机？

- A、0.25 千克
- B、0.20 千克
- C、0.15 千克
- D、0.35 千克

【答案】：A

66、（ ）的功能是向无人机各用电系统或设备提供满足预定设计要求的电能。

- A、电源
- B、配电系统
- C、供电系统
- D、以上均不正确

【答案】：C

67、无人机配平的主要考虑是重心沿（ ）的前后位置。

- A、纵轴
- B、横轴
- C、立轴
- D、以上均不正确

【答案】：A

68、使用无人机巡检系统进行的架空线路巡检作业，作业人员包括（ ）和工作班成员。

- A、工作负责人
- B、监护人

C、工作许可人

D、无人机超控员

【答案】：A

69、固定翼常规无人机飞行主操纵面有（ ）。

- A、副翼、升降舵、方向舵、调整片
- B、副翼、升降舵(或全动平尾)、方向舵
- C、副翼
- D、以上均不正确

【答案】：B

70、多旋翼飞行器的螺旋桨（ ）。

- A、桨根处线速度大于桨尖处线速度
- B、桨根处升力系数小于桨尖处升力系数
- C、桨根处角速度等于桨尖处角速度
- D、以上均不正确

【答案】：C

71、固定翼无人机电子调速器额定电流应与电动机的工作电流的关系是（ ）。

- A、大于
- B、小于
- C、等于
- D、不确定

【答案】：C

72、无人机任务规划需要实现的功能包括（ ）。

- A、自主导航功能，应急处理功能，航迹规划功能
- B、任务分配功能，航迹规划功能，仿真演示功能
- C、自主导航功能，自主起降功能，航迹规划功能
- D、以上均不正确

【答案】：B

73、飞机平飞遇垂直向上突风作用时（

)。

- A、阻力将增大
- B、升力将增大
- C、升力将减小
- D、以上均不正确

【答案】：B

74、规划的航线遇有线路交叉跨越、临近边坡等情况，应保持足够的（ ）。

- A、净空距离
- B、安全距离
- C、飞行距离
- D、海拔高度

【答案】：B

75、机场上空高度较低的云会直接影响飞机的起降其中，危害最大的云是（ ）。

- A、对流云
- B、卷状云
- C、层状云
- D、层积云

【答案】：A

76、属于减升装置的辅助操纵面是（ ）。

- A、扰流板
- B、副翼
- C、前缘缝翼
- D、以上均不正确

【答案】：A

77、空机重量不包含（ ）的重量。

- A、云台相机
- B、电机

C、电池

D、桨叶

【答案】： A

78、无人机（ ）是指根据无人机需要完成的任务、无人机的数量以及携带任务载荷的类型，对无人机制定飞行路线并进行任务分配。

- A、航迹规划
- B、任务规划
- C、飞行规划
- D、以上均不正确

【答案】： B

79、在高海拔地区，多轴飞行器出现较难离地时，最有效的应对措施是（ ）。

- A、减重
- B、更换大桨
- C、更换大容量电池
- D、以上均不正确

【答案】： A

80、进行无人机飞行任务规划时下列哪一条不在考虑范围内（ ）。

- A、禁飞区
- B、险恶地形
- C、飞机寿命
- D、以上均不正确

【答案】： C

81、下面哪项功能与 GPS 指南针模块无关（ ）。

- A、精准定位悬停
- B、定高
- C、保持飞行稳定
- D、失控返航

【答案】： B

82、多旋翼无人机的特点是？（

)

- A、机动灵活
- B、使用成本低
- C、结构简单
- D、其他全是

【答案】：D

83、遥控无人机着陆时，拉飘的修正方法是（ ）。

- A、发现拉飘时，稳住并保持杆量
- B、发现拉飘时，应立即继续拉杆
- C、发现拉飘时，应立即柔和推杆制止飞机继续上飘
- D、以上均不正确

【答案】：C

84、飞控系统主要由陀螺仪、加速度计、角速度计、气压计、GPS 模块、指南针和控制电路等组成，主要功能是计算并调试无人机（ ）。

- A、飞行时间
- B、飞行姿态
- C、飞行距离
- D、飞行系统

【答案】：B

85、下列属于无人驾驶航空器产生升力的主要部件是（ ）。

- A、机翼
- B、尾翼
- C、燃料系统
- D、动力装置

【答案】：A

86、飞机的姿态需要通过加速度计、（

）等惯性传感器进行测量。

- A、陀螺仪
- B、GPS
- C、双目传感器
- D、位置传感器

【答案】：A

87、无人机燃油箱通气目的之一是（ ）。

- A、通气增大供油流量
- B、保证向发动机正常供油
- C、通气减小供油流量
- D、以上均不正确

【答案】：B

88、设备运维单位应建立（ ），包括：线路走向和走势、交叉跨越情况、杆塔坐标、周边地形地貌等，并核实无误。

- A、线路资料信息
- B、设备信息
- C、起飞区档案
- D、降落区档案

【答案】：A

89、输电线路状态巡视，对防护区内人口稠密区、交跨公路等易受外力损伤、破坏的区段巡视周期为（ ）至少一次。

- A、每月
- B、每季度
- C、每半年
- D、每年

【答案】：A

90、无人机技术规程适用于采用中、小型无人直升机在（

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。
如要下载或阅读全文，请访问：

<https://d.book118.com/687064004041010053>