

第五章 回溯法

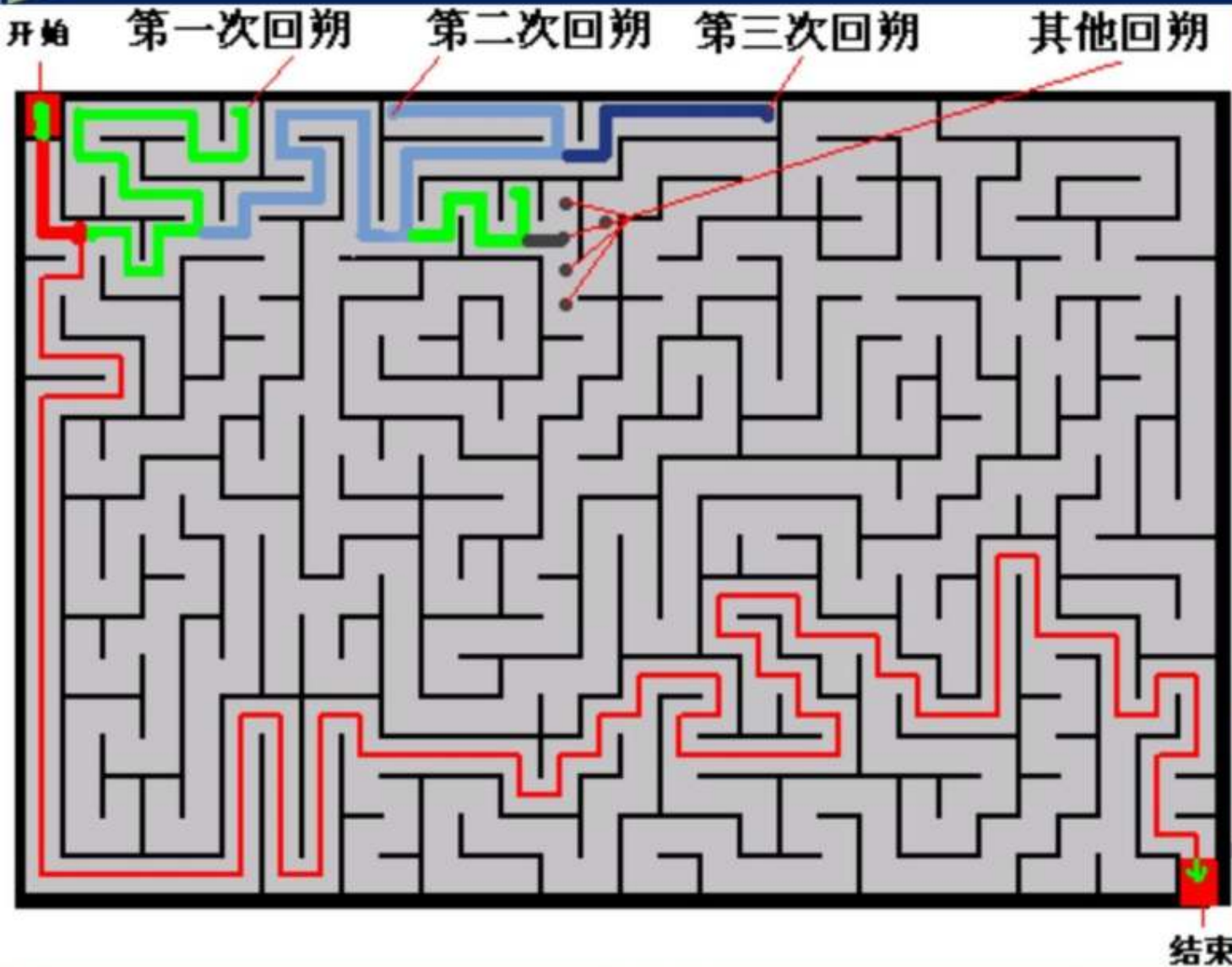
5.1 回溯算法基本思想

- 回溯法是一种通用的解决问题的办法，本质上就是一种穷举，并且是一种避免重复的穷举。
- 所有回溯算法与走迷宫具有相同的本质。





迷宫问题

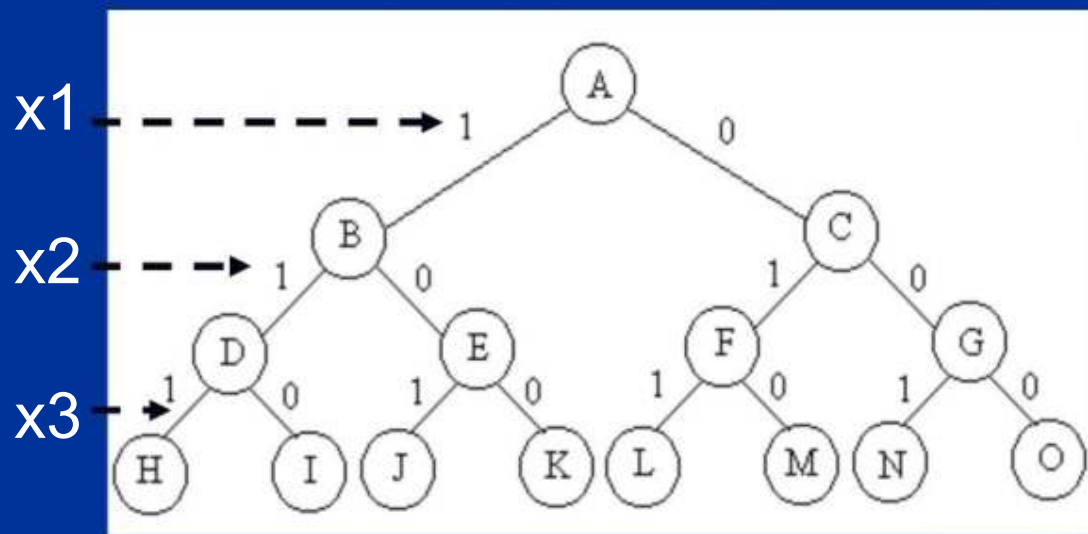


回溯：往回退，追根溯源。

求解的目标：确定每一个十字路口的选择，最后走出迷宫。

问题的解空间树

- 问题的解向量：回溯算法希望一个问题的解能够表示成一个 n 元式 (x_1, x_2, \dots, x_n) 的形式。
- 解空间树：由解元素 x_1, x_2, \dots, x_n 取不同值所构成组合(或排列)序列，迷宫中 x_i 表示第 i 个十字路口做出的选择。



Eg. $n=3$ 时的0-1背包问题解空间树为左图所示二叉树

显式约束：对分量 x_i 的取值限定。

隐式约束：为满足问题的解对不同分量之间施加的约束。 3



- 回溯算法的本质：确定问题的解空间树后，深度优先遍历此空间树。但是往往问题的解空间树是无法完全存储的（eg），所以遍历有它的特点。
- 通常情况下的处理策略是：一边生成解空间树，一边遍历。

解空间树的生成方法

- 深度优先的解空间树生成法：从根结点R开始（R是第一个扩展结点），生成它的一个儿子结点C(即确定了 x_1)；然后以C作为新的扩展结点，在完成了以C为根的子树的穷尽搜索之后(即递归，是在 x_1 保持不变的情况下，分别求解 $x_2 \dots x_n$ 的所有可能组合)，将R重新变成扩展结点（即回溯到R结点处），继续生成R的下一个儿子（即让 x_1 取另外一个值，直至没有值可取即会回退到R的父结点，此时以R为根的树遍历结束）。
- 扩展结点：一个准备生成其儿子的结点



- 回溯算法正是按深度优先解空间树生成法，结点生成到哪里，就遍历到哪里。
- 此过程可以表达成如下递归形式和非递归形式。
- 递归形式的表达：

BackTrack(k) //当前已经具备k-1个解元素，准备求 X_k

```

{ if(x1,x2,...,x_{k-1}) 是问题的解  输出;
  else {
    计算第k个解元素的候选集合Sk;
    //Sk相当于第k个十字路口的选择
    while(Sk != 空)
      { xk=Sk中的一个元素; //Xk已求出
        Sk=Sk-{xk};
        BackTrack(k+1); //递归进一步求Xk+1 }
  } //while结束，即表示第k个路口已穷举完
}

```



■ 非递归形式的表达:

BackTrack(X)

```
{ 计算解向量X的第一个元素x1的候选集合S1;  
  k=1;      //S1即第一个十字路口处没有走过的支路  
  While(k>0)  
  { while Sk != 空  
    { Xk=Sk中的一个元素;    //第k个路口已确定  
      Sk=Sk-{Xk};          //已走过的支路不会重复走  
      if(X=(x1,x2,...xk)是问题的解) 输出;  
      k++; 计算候选集合Sk; }  
    k--;          //回溯, 即回退到第k-1个十字路口  
  }  
}
```


例如：输出1~n的全排列，递归表达如下（pailie0.c）

```
void f(int k) //已经具备X1~Xk-1,函数目的：求解X[k]
```

```
{int i;
```

```
    if(k-1==n) //找到问题的一个解
```

```
    { cout<<endl<<"The " << ++count << ":";
```

```
      for(i=1;i<n+1;i++) cout<<X[i]<<" "; } //输出解向量
```

```
    else for(i=1;i<n+1;i++) //候选集为1~n中没有用过的数
```

```
      if(!used[i]) //used[i]=0表示i没有使用过，否则已使用
```

```
      { X[k]=i;
```

```
        used[i]=1; //i已经使用过
```

```
        f(k+1); //递归求Xk+1
```

```
        used[i]=0; //f(k+1)结束表示解空间树中第k层子树遍历完
```

```
    } //即X1~Xk确定为某种组合的所有可能排列结果都已输
```

```
    //出，例如{1,2,3,4},{1,2,4,3}即为x1,x2确定为1,2的所有可
```

能

```
    } //排列结果，所以f(k+1)结束后，会在X1~Xk-1不变的情况
```

```
    //下，看看除了i以外Xk还有没有其它可用的值
```

此处有多种写法，写成限界函数
(xianjie(k,i), 判断Xk能否取i)最好

非递归的算法过程如下

```
void f1( void )
{ k=1;from=1; l=1;
  while(k>0)
  { for( ;i<n+1;i++) if(!used[i] && k<=n)
    {X[k]=l;used[i]=1;if(k==n)输出;k++;}
    k--; i=X[k]+1; //回溯的处理，让第X[k]的取值范围变为l~n，实际上就是X[k]+1~n
  }
}
```



- 采用这种思路框架来设计程序的好处：
 - 1) 保证回溯思路的正确性，并且减轻回溯过程的思考工作。一律看成是求解向量 X 的过程。
 - 2) 把**限界函数**分离出来，便于程序的编写和调试，每一个问题的约束条件都不一样，但是他们回溯的思路都是一样的。所以**这样处理类似于模块化**。

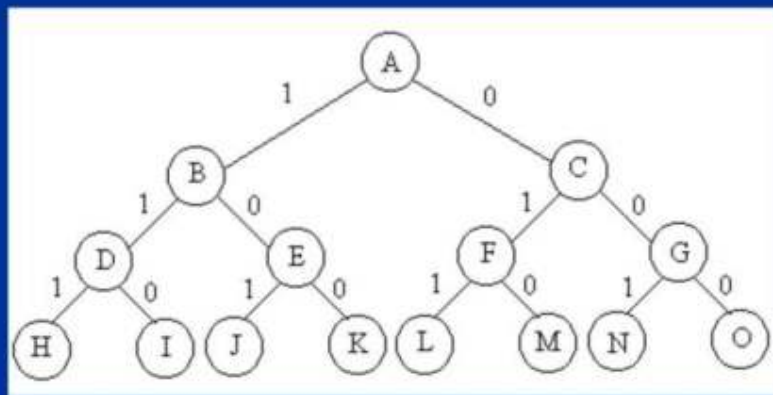
关键点：限界函数的设计，限界函数完全取决于问题的显式约束和隐式约束。



5.2 解空间树的两种形态

子集树：即将一批元素进行组合（与划分成若干个集合等价）的问题，例如0-1背包、礼物分配、集装箱装载、图的着色等问题

```
void backtrack (int t)
```



```

{
  if (t>n) output(x);
  else   for (int
           i=0;i<=1;i++)
           if (xianjie(t, i))
           {
             x[t]=i;
             backtrack(t+1);
           }
}

```

xianjie函数检查Xt能否取i

时间复杂度： $\Theta(a^n)$
a为被划分集合个数

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/745244123101011321>