

荔波县水利水电服务站招聘笔试题库2024

一、第一部分 常识判断（根据题目要求，在四个选项中选出一个最恰当的答案。）

- 1、下列有关生物科学的说法不正确的一项是（ ）。
- ☐ A. 啤酒、抗生素的生产是发酵工程的应用
 - ☐ B. 胰岛素是治疗糖尿病的特效药，只能从动物的胰腺中提取，产量低，而基因工程的应用打破了这一瓶颈
 - ☐ C. 多倍体育种、试管婴儿、单克隆抗体、克隆动物等都是细胞工程的研究内容
 - ☐ D. 用大豆生产大豆多肽和用水产蛋白生产降血压肽均属于微生物工程

【正确答案】
D

【答案解析】
D项，微生物工程是指采用现代工程技术手段，利用微生物的某些特定功能，为人类生产有用的产品，或直接把微生物应用于工业生产过程的一种技术。酶工程是将酶或者微生物细胞、动植物细胞、细胞器等在一定的生物反应装置中，利用酶所具有的生物催化功能，借助工程手段将相应的原料转化成有用物质并应用于社会生活的一门科学技术。在医学上运用酶解法用大豆生产大豆多肽和用水产蛋白生产降血压肽属于酶工程。

- 2、党的十一届三中全会全面认真地纠正了“文化大革命”中及其以前的“左”倾错误，坚决批判了“两个凡是”的错误方针，高度评价了关于真理标准问题的讨论。
- 实践之所以成为检验真理的唯一标准是由（ ）。
- ☐ A. 真理的本性和实践的特点所决定的
 - ☐ B. 真理的主观性和实践的客观性所要求的
 - ☐ C. 真理的属性和实践的功能所规定的
 - ☐ D. 真理的绝对性和实践的特点所决定的

【正确答案】
A

【答案解析】
实践是检验真理的唯一标准，是由真理的本性和实践的特点所决定的。实践是主观见之于客观的物质活动，具有普遍性和直接现实性的特点和优点。只有实践才能把主观认识同客观实在联系起来加以对照，从而判明主观与客观是否一致，判明认识是否具有真理性。因此A项正确。

- 3、下列与航天科技有关的说法错误的是：
- ☐ A. 静止通信卫星的运动方向和地球自转方向一致
 - ☐ B. 航天员在空间站飞行时不能吃新鲜水果和蔬菜
 - ☐ C. 空间站建立在近地轨道上，会受到地球万有引力作用
 - ☐ D. 空间探测器一般无法被地面实时遥控，须具备自主导航能力

【正确答案】
B

『答案解析』

本题考查科技常识。

- A项正确**，静止卫星是实现卫星通信广播的基础，它必须在离赤道的标称高度约**35790**公里、绕地球的公转周期与方向和地球的自转周期与方向一致、仰角为零的圆形轨道上运动。从地球上看，这颗卫星好似不动地悬在天上，正因为它对地球是相对静止的，故名。
- B项错误**，航天员在空间站虽无法栽培新鲜水果和蔬菜，但往返于空间站和地面的货运飞船将承担“太空快递员”的角色，将地面新鲜蔬菜水果等物资运往空间站，并携带空间废弃物带回地面，避免造成太空垃圾。
- C项正确**，一般轨道高度在**2000**公里以下的近圆形轨道都可以称之为近地轨道，空间站通常在离地面几百公里的高度上环绕地球运行，由于距地面较近，一般只考虑地球万有引力的作用而不计其他天体对空间站的摄动。
- D项正确**，空间探测器一般航行路程远，无线电信号传输时间长，地面不能进行实时遥控，特别是在探测器着陆过程中，由于无法对其进行实时远程控制，因此空间探测器必须具备自主导航能力。

本题为选非题，故正确答案为B。

《有线电视技术》 2002年13期

收藏 | 投稿 | 手机打开

论卫星天线定位经验计算公式

张学军

【摘要】：正 众所周知,静止卫星是实现卫星通信广播的基础,它必须在离赤道的标称高度为35786.014公里、绕地球的公转周期与方向和地球的自转周期与方向一致、仰角为零的圆形轨道上运动,而地面上的观察者在任何时刻看卫星的方向与仰角都不变。为了进行连续可靠的通信广播,卫星地面站的天线必须精确定位,使天线波束轴始终对准静止卫星,为此需根据卫

近地轨道

在2000千米以下的近地空间内,只考虑地球吸引力的作用而不计其他天体对航天器摄动的轨道。

— 军事大辞海上

在2,000公里以下的近地空间内,只考虑地球引力的作用而不考虑其他天体对航天器摄动的轨道。

— 中国军事知识辞典

空间探测器着陆过程中的机器视觉关键技术研究

来自 万方 | 喜欢 0 阅读量: 42

作者： 丁萌

摘要： 实现探测器在月球、火星等星球表面着陆是当今各国在深空探测领域的主要目标之一。在探测器着陆过程中,由于无法对其进行实时远程控制,因此必须为其开发具有环境感知、障碍检测、着陆场搜索、路径规划和自主运动控制等能力的导航、制导与控制系统。机器视觉为这一系统的建立提供了一个好的发展方向。本文主要针对应用于探测器着陆导航、制导与控制系统中的机器视觉算法开展研究。首先,根据机器视觉在探测器着陆导航、制导与控制系统中承担的主要任务——障碍检测与运动参数估计,设计了一套将机器视觉应用于着陆过程的技术方案;在此基础上,分析了机器视觉的工作时间段和展

关键词： 机器视觉; 探测器着陆导航、制导与控制; 障碍检测; 陨石坑检测; 岩石检测; 运动参数估计; 坡度估计

- ①**精度高**：飞行轨道的初始速度只要有微小的误差就会造成终点的极大偏差。例如飞到火星的探测器，如果在初制导结束时速度值有 0.3 米/秒的误差，速度方向有 1 角分的误差，到火星时就会偏差 2 万公里，即相当于 3 个火星的直径。
- ②**技术复杂**：由于各阶段的飞行特点不同，在整个航行过程中需要采用多种制导系统。
- ③**自主性大**：航行路程远,无线电波传输时间长,难于在地球上进行遥控，因此需要由探测器进行自主导航和控制。
- ④**要求导航和控制系统的功耗和重量更小，可靠性更高。**
- 天文导航的自主性强、精度较高，其工作不受时间和距离的限制，也不像惯性导航那样存在着累积误差。但由于星光很微弱，天文导航的测量技术比较复杂。无线电导航的精度高，技术成熟，但不能自主，而且容易受外界干扰。惯性导航只适用于主动段。这三种导航方法常常结合起来运用。

https://www.henan100.com/news/2017/701270.shtml

4、我国财政预算“四本账”包括一般公共预算、政府性基金预算、国有资本经营预算和社会保险基金预算。关于“四本账”，下列表述错误的是：

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/797100006023006133>